

Série de TD n°3 (Cinématique du point matériel)

**Exercice 1 :**

Une voiture se déplace sur une route rectiligne assimilée à l'axe  $(OX)$  d'un repère cartésien  $\mathcal{R}(O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ . Son équation horaire est la suivante :

$$x(t) = -t^3 + 3t^2 - 2t$$

Déterminer la vitesse et l'accélération de la particule. Pendant quels intervalles de temps la particule se déplace-t-elle vers les  $x$  positifs ? Vers les  $x$  négatifs ? Pendant quels intervalles de temps le mouvement est-il accéléré ? décéléré (retardé) ?

**Exercice 2 :**

Soit  $M$  un point repéré dans le plan  $(OXY)$  par les équations paramétriques suivantes :

$$x(t) = 2t - 3 ; y(t) = t^2 + 3t - 2$$

1. Déterminer l'équation de la trajectoire du point  $M$  ;
2. Déterminer les vecteurs vitesse et accélération du point  $M$  ainsi que leurs modules ;
3. Quelle est la nature du mouvement ? Justifier ;
4. Déterminer les accélérations tangentielle et normale. En déduire le rayon de courbure de la trajectoire.

**Exercice 3 :**

Dans le référentiel  $\mathcal{R}(OXY)$  muni de la base cartésienne  $(\vec{i}, \vec{j})$ , l'accélération d'une particule est donnée par  $\vec{a}(t) = -g \cos(\omega t) \vec{j}$ , où  $g$  est l'accélération de la pesanteur et  $\omega$  une constante positive. Sa vitesse initiale (à  $t = 0$ ) est notée  $\vec{v}_0$  et sa position initiale est l'origine. Calculer le vecteur position  $\vec{r}(t)$  de cette particule en fonction du temps.

**Exercice 4 :**

Dans le système de coordonnées polaires, le mouvement d'un point  $M$  est décrit par les équations horaires suivantes :

$$\rho(t) = \alpha t^2 ; \theta(t) = \omega t$$

Où  $\alpha$  et  $\omega$  sont des constantes positives.

1. Dans la base des coordonnées polaires  $(\vec{e}_\rho, \vec{e}_\theta)$ , déterminer les composantes des vecteurs vitesse et accélération ;
2. Déterminer l'équation de la trajectoire en coordonnées polaires (c'est-à-dire  $\rho$  en fonction de  $\theta$ ) ;
3. Représenter les vecteurs position, vitesse et accélération aux instants  $t_1 = 0$  et  $t_2 = \pi/2\omega$ .

**Exercice 5 :**

Dans le référentiel  $\mathcal{R}(OXYZ)$  muni de la base cartésienne  $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ , le mouvement d'un point matériel  $M$  est décrit par les équations horaires suivantes :

$$x(t) = a \cos(\omega t) ; y(t) = a \sin(\omega t) ; z(t) = h(\omega t)$$

Où  $a, h$  et  $\omega$  sont des constantes positives.

1. Montrer que la trajectoire du point  $M$  est une hélice. La dessiner ;
2. Sachant que le pas de l'hélice correspond à la hauteur atteinte quand  $\theta = \omega t$  parcourt  $2\pi$ , calculer le pas de cette hélice ;
3. Déterminer les expressions des vecteurs vitesse et accélération de  $M$  dans la base  $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$  ;
4. Dans la base des coordonnées cylindriques  $(\vec{e}_\rho, \vec{e}_\theta, \vec{k})$ , déterminer les composantes des vecteurs position, vitesse et accélération ainsi que leurs modules ;
5. Montrer que le vecteur vitesse fait un angle constant avec le plan  $(OXY)$  ;
6. Calculer l'abscisse curviligne  $s(t)$  du point  $M$  sachant que  $s(t = 0) = 0$  ;
7. Quelles sont les composantes tangentielle et normale du vecteur accélération de  $M$  ;
8. Calculer le rayon de courbure de la trajectoire de  $M$  ;
9. Déterminer les expressions des vecteurs unitaires  $\vec{u}_t$  et  $\vec{u}_n$  de la base de Frénet.

**Exercice 6 :**

Une planète est en orbite circulaire de rayon  $R_1$  et de période  $T_1$  autour d'une étoile fixe située à l'origine. Un satellite est en orbite circulaire de rayon  $R_2$  et de période  $T_2$  autour de cette planète. Les orbites sont toutes dans le plan  $(OXY)$ . On suppose que la planète et le satellite sont sur l'axe des  $x$  à  $t = 0$ .

Écrire une expression explicite pour la position  $\vec{r}(t)$  du satellite par rapport à l'étoile.

**Exercice 7 :**

Dans un référentiel  $\mathcal{R}$ , un point  $M$  décrit un cercle de centre  $O$  et de rayon  $R$  avec une vitesse  $\vec{v}$  de module :

$$v = \frac{v_0}{1 + \alpha t}$$

Où  $v_0$  et  $\alpha$  sont deux constantes positives.

1. Calculer l'abscisse curviligne  $s(t)$  du point  $M$  sachant que  $s(t = 0) = 0$  ;
2. En déduire la durée du 1<sup>er</sup> tour effectué par le point  $M$  ;
3. Exprimer l'accélération du point  $M$  dans la base de Frénet.

**Exercice 8 :**

Un objet, initialement au repos, est accéléré sur une trajectoire circulaire de rayon  $R$ . Son accélération angulaire est donnée par  $\alpha(t) = 120t^2 - 48t + 16$ . Trouver les expressions de la vitesse angulaire et de la position angulaire. Etudier la nature du mouvement. Déterminer les composantes intrinsèques (tangentielle et normale) de l'accélération.

**Exercice 9 :**

Deux trains A et B roulent sur deux voies parallèles respectivement à 70 km/h et 90 km/h. Déterminer le vecteur vitesse relative de B par rapport à A lorsque : a) les trains se déplacent dans le même sens b) les trains se déplacent en sens inverse c) les voies font entre elles un angle de  $60^\circ$ .

**Exercice 10 :**

En roulant sous la pluie à 100 km/h sur une route plane, un conducteur remarque que les gouttes de pluie ont, vues à travers les vitres latérales de sa voiture, des trajectoires qui font un angle de  $80^\circ$  avec la verticale. Ayant arrêté sa voiture, il remarque que la pluie tombe en fait verticalement. Calculer la vitesse de la pluie par rapport à la voiture immobile et par rapport à la voiture se déplaçant à 100 km/h.

**Exercices supplémentaires**

**Exercice S1 :**

Le mouvement d'une particule est donné par le vecteur position suivant :

$$\vec{r}(t) = R e^{-\alpha t} (\cos(\omega t) \vec{i} + \sin(\omega t) \vec{j})$$

Où  $R$ ,  $\alpha$  et  $\omega$  sont des constantes positives. On supposera que  $\alpha < \omega$ .

1. Calculez le vecteur vitesse  $\vec{v}$ , son module, ainsi que l'angle entre  $\vec{v}$  et le vecteur position. Cet angle est-il constant au cours du temps ?
2. Calculez l'accélération  $\vec{a}$  de la particule et exprimez-la en fonction de  $\vec{r}$  et de  $\vec{v}$  ;
3. Dans la base des coordonnées cylindriques  $(\vec{e}_\rho, \vec{e}_\theta, \vec{k})$ , exprimez les vecteurs  $\vec{r}$ ,  $\vec{v}$  et  $\vec{a}$ .

**Exercice S2 :**

Dans un référentiel  $\mathcal{R}$ , une particule est en mouvement circulaire uniforme :  $\vec{r}(t) = R(\cos(\omega t) \vec{i} + \sin(\omega t) \vec{j})$

Où  $R$  et  $\omega$  sont des constantes positives. Observons la même particule à partir d'un référentiel  $\mathcal{R}'$  dont l'origine se déplace à une vitesse  $\vec{V}$  par rapport à  $\mathcal{R}$ .

Si  $\vec{V} = V\vec{k}$ , à quoi ressemble la trajectoire de la particule vue de  $\mathcal{R}'$ ? Donnez-en une expression analytique ( $\vec{r}'(t)$ ) et tracez-la.