

## Examen de remplacement

### Exercice 1 : (08 points)

Le mouvement d'un point matériel  $M$ , dans un référentiel  $(OXY)$  muni de la base cartésienne  $(\vec{i}, \vec{j})$ , est décrit par les équations paramétriques suivantes :  $x(t) = \alpha t - 4$  ;  $y(t) = \beta(t - 2)^2$

Où  $\alpha$  et  $\beta$  sont des constantes réelles non nulles et strictement positives.

- 1- Donner les dimensions des constantes  $\alpha$  et  $\beta$  ;
- 2- Donner l'équation de la trajectoire de  $M$  ;
- 3- Calculer les composantes des vecteurs vitesse et accélération ainsi que leurs modules ;
- 4- Quel est la nature du mouvement ;
- 5- Trouver l'expression du cosinus de l'angle que fait le vecteur vitesse avec le vecteur accélération. En déduire l'instant  $t_0$  pour lequel les deux vecteurs sont perpendiculaire.
- 6- Déterminer les composantes tangentielle  $a_t$  et normale  $a_n$  de l'accélération. En déduire le rayon de courbure de la trajectoire ;
- 7- Si  $m$  est la masse du point matériel  $M$ , déterminer sa quantité de mouvement et la force qu'il subit.

### Exercice 02 (05pts)

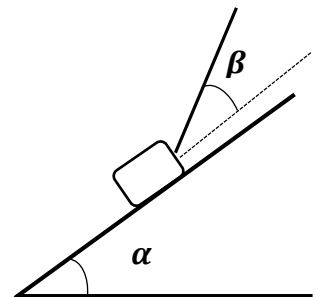
Un point  $M$  se déplace sur une spirale logarithmique d'équations polaires paramétriques :

$$\rho = \rho_0 e^{\omega t} ; \theta = \omega t \text{ avec } \rho_0, \omega \text{ des constants.}$$

- 1- Dans la base polaire trouver des vecteurs vitesse et accélération de  $M$  en coordonnées polaires. En déduire les normes de ces vecteurs.
- 2- Que vaut l'angle  $\alpha$  que fait le vecteur vitesse avec le vecteur unitaire  $\vec{u}_\rho$  ?
- 3- Calculer l'accélération tangentielle et normale de  $M$ . Déduire le rayon de courbure de la trajectoire.

### Exercice 03 (07pts)

Un bloc de masse  $m = 200 \text{ kg}$  est tiré suivant une ligne de plus grande pente d'un plan incliné par l'intermédiaire d'un câble faisant un angle  $\beta$  avec celui-ci (figure).



1. Représenter les forces appliquées sur le bloc, sachant que ce dernier soumis à la force de frottement  $\vec{f}_r$ .
2. La tension du câble vaut  $T = 1000 \text{ N}$ . Le mouvement étant uniforme de vitesse  $v = 10 \text{ km} \cdot \text{h}^{-1}$ . Déterminer la réaction normale  $R$  du plan incliné et la force de frottement appliquée sur le bloc. Déduire le coefficient de frottement cinétique bloc-sol  $\mu_c$ .

Données :  $\alpha = 20^\circ, \beta = 30^\circ, g = 10 \text{ m} \cdot \text{s}^{-2}$ .

3. On augmente la tension et le mouvement du bloc devient uniformément accéléré.
  - a. Le coefficient de frottement bloc-sol restant identiques, la force de frottement  $f_r$  est-elle modifiée?
  - b. La vitesse du bloc passe de  $10 \text{ km} \cdot \text{h}^{-1}$  à  $20 \text{ km} \cdot \text{h}^{-1}$  sur une distance de  $10 \text{ m}$ . Calculer l'accélération du mouvement.

**Bon courage**

## Corrigé

### Exercice 01 (08pts)

$$x(t) = \alpha t - 4 ; y(t) = \beta(t - 2)^2$$

1- Les dimensions des constantes  $\alpha$  et  $\beta$  :

$$[\alpha] = L.T^{-1} ; [\beta] = L.T^{-2} \quad (0.5)$$

2- L'équation de la trajectoire de  $M$  :

$$x = \alpha t - 4 \Rightarrow t = \frac{x + 4}{\alpha} \Rightarrow y = \left(\frac{\beta}{\alpha^2}\right) (x - 2\alpha + 4)^2 \quad (0.75)$$

3- Les composantes des vecteurs vitesse et accélération ainsi que leurs modules :

$$\begin{cases} v_x = \frac{dx}{dt} = \alpha \\ v_y = \frac{dy}{dt} = 2\beta(t - 2) \end{cases} \quad (0.5) ; \begin{cases} a_x = \frac{dv_x}{dt} = 0 \\ a_y = \frac{dv_y}{dt} = 2\beta \end{cases} \quad (0.5)$$

$$v = \sqrt{v_x^2 + v_y^2} = \sqrt{\alpha^2 + 4\beta^2(t - 2)^2} \quad (0.5); \quad a = \sqrt{a_x^2 + a_y^2} = 2\beta \quad (0.5)$$

4- Nature de mouvement:

$$\vec{v} \cdot \vec{a} = 4\beta^2(t - 2) \quad (0.25)$$

$$\vec{v} \cdot \vec{a} = 0 \rightarrow t = 2s \quad (0.25)$$

$$\vec{v} \cdot \vec{a} > 0 \rightarrow t > 2s \text{ mouvement uniformément accéléré} \quad (0.25)$$

$$\vec{v} \cdot \vec{a} < 0 \rightarrow 0 < t < 2s \text{ mouvement uniformément décéléré.} \quad (0.25)$$

5- L'expression du cosinus de l'angle que fait le vecteur vitesse avec le vecteur accélération.

$$\vec{v} \cdot \vec{a} = \|\vec{v}\| \cdot \|\vec{a}\| \cos(\alpha) \rightarrow \cos(\alpha) = \frac{\vec{v} \cdot \vec{a}}{\|\vec{v}\| \cdot \|\vec{a}\|} \quad (0.25)$$

$$\cos(\alpha) = \frac{4\beta^2(t - 2)}{2\beta\sqrt{\alpha^2 + 4\beta^2(t - 2)^2}} \quad (0.5)$$

$$\vec{a} \perp \vec{v} \rightarrow \vec{v} \cdot \vec{a} = 0 \rightarrow \frac{4\beta^2(t - 2)}{2\beta\sqrt{\alpha^2 + 4\beta^2(t - 2)^2}} = 0 \rightarrow t = 2s \quad (0.5)$$

6- Les composantes tangentielle  $a_t$  et normale  $a_n$  de l'accélération. En déduire le rayon de courbure de la trajectoire:

$$a_t = \frac{dv}{dt} = \frac{4\beta^2(t - 2)}{\sqrt{\alpha^2 + 4\beta^2(t - 2)^2}} \quad (0.5) ; a_n = \sqrt{a^2 - a_t^2} = \frac{2\alpha\beta}{\sqrt{\alpha^2 + 4\beta^2(t - 2)^2}} \quad (0.5) ; R_c = \frac{v^2}{a_n} \\ = \frac{(\alpha^2 + 4\beta^2(t - 2)^2)^{3/2}}{2\alpha\beta} \quad (0.5)$$

7- La quantité de mouvement et la force subie par  $M$ .

$$\vec{P} = m\vec{v} = m[\alpha\vec{i} + (2\beta(t - 2))\vec{j}] \quad (0.5) ; \vec{F} = m\vec{a} = (2\beta m)\vec{j} \quad (0.5)$$

### Exercice 2 (5 pts)

1. Vecteurs vitesse et accélération:

$$\vec{v} = \frac{d\vec{OM}}{dt} = \frac{d(\rho\vec{u}_\rho)}{dt} = \dot{\rho}\vec{u}_\rho + \rho\dot{\theta}\vec{u}_\theta \quad (0.5) \quad \dot{\rho} = \rho\omega \text{ et } \dot{\theta} = \omega \quad (0.25)$$

$$\Rightarrow \vec{v} = \rho\omega(\vec{u}_\rho + \vec{u}_\theta) \quad (0.5)$$

$$\vec{a} = (\ddot{\rho} - \rho\dot{\theta}^2)\vec{u}_\rho + (2\dot{\rho}\dot{\theta} + \rho\ddot{\theta})\vec{u}_\theta \quad (0.5) \quad \ddot{\rho} = \omega^2\rho \text{ et } \ddot{\theta} = 0 \quad (0.25)$$

$$\Rightarrow \vec{a} = (\omega^2\rho - \rho\omega^2)\vec{u}_\rho + 2\rho\omega^2\vec{u}_\theta = 2\rho\omega^2\vec{u}_\theta \quad (0.5)$$

ou bien

$$\vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt} = \frac{d(\rho\omega(\vec{u}_\rho + \vec{u}_\theta))}{dt} = \rho\omega^2(\vec{u}_\rho + \vec{u}_\theta) + \rho\omega(\omega\vec{u}_\theta - \omega\vec{u}_\rho)$$

$$\text{donc } \vec{a} = 2\rho\omega^2\vec{u}_\theta$$

$$\|\vec{v}\| = \sqrt{2}\rho\omega \quad (0.25); \quad \|\vec{a}\| = 2\rho\omega^2 \quad (0.25)$$

2.  $\cos \alpha = \frac{\vec{v} \cdot \vec{u}_\rho}{\|\vec{v}\| \cdot \|\vec{u}_\rho\|} = \frac{\rho\omega}{\sqrt{2}\rho\omega} = \frac{1}{\sqrt{2}} \Rightarrow \alpha = 45^\circ \quad (0.75)$

3.  $a_T = \frac{dv}{dt} = \sqrt{2}\rho\omega^2 \quad (0.5); \quad a_N = \sqrt{a^2 - a_T^2} = \sqrt{2}\rho\omega^2 \quad (0.5)$

$$R = \frac{v^2}{a_N} = \sqrt{2}\rho \quad (0.25)$$

### Exercice 3 (7 pts)

1. Représentation des forces:  
2. Le référentiel d'étude est le référentiel terrestre considéré comme galiléen. (0.25)

Le système "bloc" est en M. R. U.  $\Rightarrow \sum \vec{F}_{ext} = \vec{0} \quad (0.5)$

$$\vec{P} + \vec{R} + \vec{T} + \vec{f}_r = \vec{0} \quad (0.25)$$

Proj/x'x:  $-mg \sin \alpha - f_r + T \cos \beta = 0 \quad (0.5)$

Proj/y'y:  $-mg \cos \alpha + R + T \sin \beta = 0 \quad (0.5)$

$$\Rightarrow \begin{cases} f_r = -mg \sin \alpha + T \cos \beta \dots \{1\} \\ R = mg \cos \alpha - T \sin \beta \dots \{2\} \end{cases} \quad (0.5) \quad \text{A.N.: } \begin{cases} f_r = 182 \text{ N} \\ R = 1379 \text{ N} \end{cases} \quad (0.5)$$

Coefficient de frottement cinétique:  $\mu_c = \frac{f_r}{R} = \frac{182}{1379} = 0.132 \quad (0.75)$

3. a)  $T$  augmente,  $R$  va donc diminuer selon l'équation {2} qui reste valable dans ce cas.

Le coefficient  $\mu_c$  restant constant et  $f_r = \mu_c R$ , donc  $f_r$  diminue aussi. (01)

b) On a  $v_2^2 - v_1^2 = 2ad \Rightarrow a = \frac{v_2^2 - v_1^2}{2d} \quad (0.5)$

$$a = \frac{(20 \times \frac{1000}{3600})^2 - (10 \times \frac{1000}{3600})^2}{2 \times 10} \quad (0.5) \quad \text{donc } a = 1.16 \text{ m.s}^{-2} \quad (0.25)$$

