

TP 2 : Programmation assembleur avec EMU8086

BUT DU TP : Se familiariser avec l'EMU8086, maîtriser les instructions de transfert des données et les calculs d'adresses.

1. Définition de l'assembleur

L'assembleur est un langage de programmation transformant un fichier texte contenant des instructions, en un programme que le processeur peut comprendre (programme en langage machine).

Ce langage machine a la particularité d'être difficile à programmer car il n'est composé que des nombres en hexadécimal.

2. Présentation d'EMU 8086

EMU8086 est un émulateur du microprocesseur **8086** (compatible Intel et AMD). Dans un premier temps, nous allons utiliser **EMU8086** pour consulter/modifier les registres, pour afficher/modifier le contenu de la mémoire et enfin pour éditer /exécuter des programmes élémentaires.

Les instructions peuvent être exécutées en arrière et en avant. L'interface visuelle est très facile à utiliser. Vous pouvez regarder les registres, les drapeaux et la mémoire pendant l'exécution de votre programme.

Au lancement de l'émulateur, une fenêtre contenant la boîte de dialogue suivante s'affiche (figure 1), cette dernière permet de choisir entre plusieurs options et de créer un nouveau fichier.

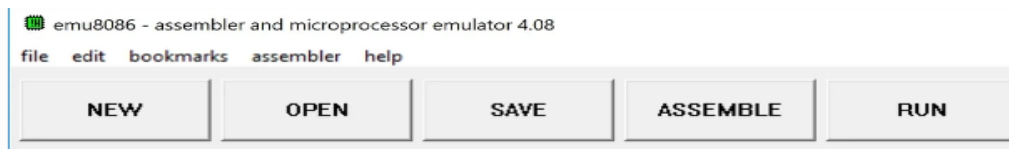


Figure 1. Boîte de dialogue bienvenue.

En cliquant sur le bouton New, une boîte de dialogue s'ouvre, cette fenêtre permet de choisir un type de fichier à créer. Dans ce TP en utilisant des fichiers binaire (d'extension.bin) on sélectionne le format **BIN** et on clique sur **OK**. La fenêtre qui s'affiche présente l'éditeur de programme de l'Emu 8086.

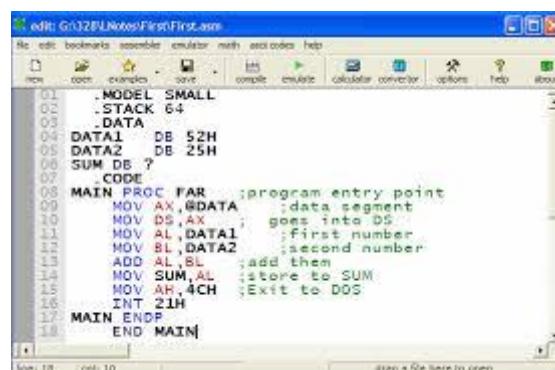


Figure 2. Editeur de programme de l'EMU8086.

Une fois la saisie du programme est terminée on peut soit le compiler ou l'émule, on cliquant sur le bouton **Emulate**, et après les corrections des erreurs syntaxiques les deux fenêtres suivantes s'ouvrent :

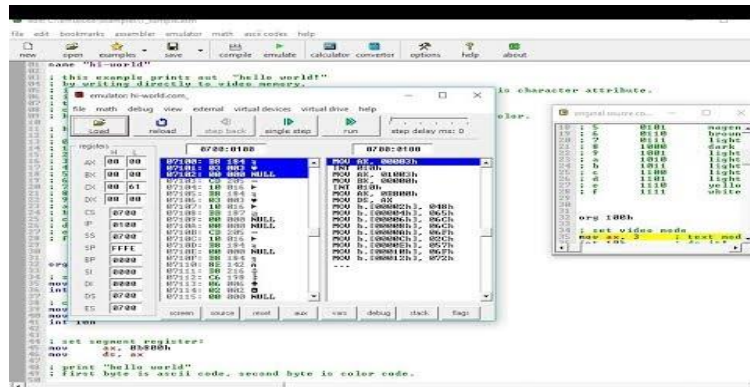


Figure 3. Les 2 fenêtres de l'EMU8086.

La petite fenêtre contient le code source, et la grande représente l'émulateur. Ce dernier permet d'exécuter le programme tout entier instruction par instruction. Il permet aussi de visualiser les contenus de tous les registres de microprocesseur ainsi que les différents segments de la mémoire et différents composants de système.

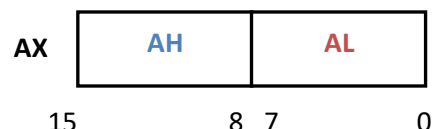
Les instructions peuvent être exécutées en arrière et en avant. L'interface visuelle est très facile à utiliser. Vous pouvez regarder les registres, les drapeaux et la mémoire pendant l'exécution de votre programme.

a. Registres sur 8086 :

- 8 registres généraux (16 bits) : **AX, BX, CX, DX, SI, DI, BP** et **SP**
- 4 registres de segments (16 bits) : **CS, DS, ES, SS**
- 2 registres spéciaux (16 bits) : **IP** et **FLAGS**

b. Décomposition des registres :

- Les registres A, B, C et D se décomposent en deux sous registres de 8 bits chacun :
- H (partie haute) et L (partie basse)
- Par exemple, **AX** se compose en **AH** et **AL**.



c. Instruction de base :

MOV : transfert d'information

L'instruction la plus utilisée est l'instruction MOV, qui copie la valeur d'un opérande **source** dans un opérande **destination**

- **Format** : **MOV** destination, source

Cinq formes sont possibles

MOV reg, reg

reg : registre

MOV reg, mem

mem : adresse mémoire

MOV mem, reg

MOV reg, immed

immed : valeur immédiate(binaire, décimale, hexadécimale)

MOV mem, immed

Notez qu'il n'existe pas de transfert d'une adresse mémoire à une adresse mémoire.

Exemple :

MOV AX, 1h ➡ AX= 1h
MOV AX, BX ➡ AX= BX

MOV AL, [BX] ➡ AL = Le contenu de l'adresse mémoire pointée par DS : BX

3. Structure d'un programme EMU8086 : Il existe deux structures, sa dépend de la version d'EMU 8086 utilisé :

//Structure 1//

```
TITLE nom ; donner un nom au programme
PILE SEGMENT STACK ; déclaration d'un segment de pile
                        ; dont le nom est pile
.....
PILE ENDS ; fin de la déclaration de la pile

DONNEE SEGMENT ; déclaration d'un segment de données qui va
                ; contenir les variables
.....
DONNEE ENDS ; fin de la déclaration de données

LECODE SEGMENT ; déclaration du segment de code qui va contenir le
code
Debut: ; étiquette d'indication du point d'entrée du code
        MOV AX, DATA
        MOV DS, AX
.....
        MOV AH, 4Ch
        INT 21h
LECODE ENDS ; fin de la déclaration du code
END Debut ; fin du point d'entrée du code
```

//Structure 2//

```
ORG 100h ; Début de pgm

include emu 8086 inc ; Appel de biblio 8086

.data ; Partie de déclaration
.code ; début du pgm ou le code

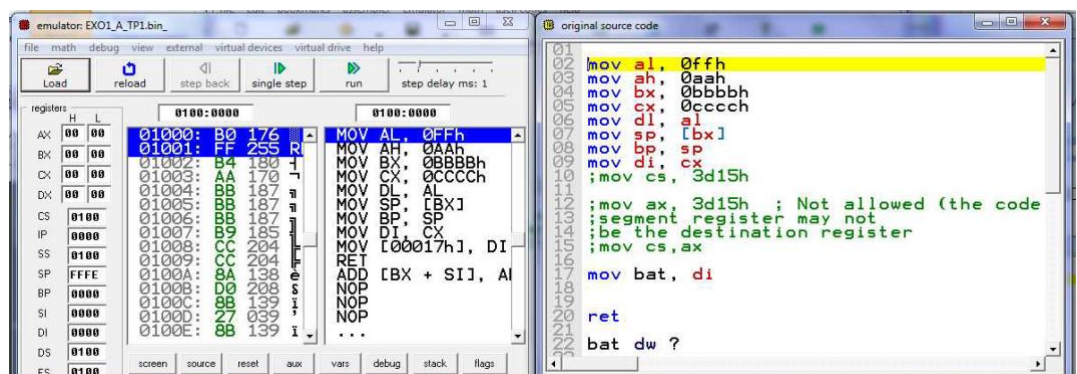
INT 21h ; Appel de l'interruption 21h
END
RET
```

Exercice 1 :

1-1) Lancez emu8086, appuyez sur 'new' et 'cancel', puis 'save' or sauvegardez cette session sous: EXO1_A_TP1.asm dans le répertoire de travail.

Copiez les lignes suivantes dans de l'éditeur, corrigez les par l'exécution de ce fragment (single step==> pas à pas):

```
mov al, fffh
mov ah, aah
mov bx, bbbbh
mov cx, cccch
mov dl, al
mov sp, [al+bx]
mov bp, sp
mov di, cx
mov cs, 3d15h
mov bat, di
```



- Vérifiez/confirmez le contenu des différents registres du mp8086.
- Est ce que la variable 'bat' contient la valeur 'cccch'? Montrez-le.

1-2) - Identifiez les fenêtres suivantes: code source original, code source en exécution, émulateur en exécution.

- Identifiez les zones suivantes: zone registres, zone mémoire et zone code désassemblé.

Exercice 2 :

1. Ecrire un programme Assembleur 8086 qui affiche le texte suivant « *Voici mon premier programme Assembleur du microprocesseur 8086* »
2. Soit le programme suivant, remplir les vides

```
ORG100h
MOV AX, 243 ; .....
ADD AX, 243h ; .....
; .....
MOV AX, 0xA243; .....
MOV AX, 0A243h ; .....
MOV AX, 1010001001000011b; .....
MOV AL, 'a' ; .....ASCII du caractère 'a'
MOV AX, 'a' ; ..... ASCII du caractère 'a'
MOV AX,'ab' ; .....
```

Emulator du mp 8086 :dispositif qui émet le mp8086 => comprendre
l'architecture 8086
Emulator <> simalator
Emulator = materiel (carte = kit) + logiciel
Simulator = Logiciel