

Les systèmes d'équations linéaires:  
Algèbre II : LMD.

- Exercice 03: Résoudre par la méthode de pivot de Gauss les systèmes suivants:

$$(S_1) \begin{cases} x+y+z=3 \\ 2x+y+z=2 \\ x+2y+z=1 \end{cases} ; \quad (S_2) \begin{cases} 3x-y+2z=3 \\ x-3y+z=1 \\ 2x+2y+z=2 \end{cases}$$

• Solution:

$$(S_1) \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} \leftarrow \text{la forme matricielle } AX=B.$$

$$[A|B] = \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 3 \\ 2 & 1 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 1 & 1 \end{array} \right) \begin{matrix} l_1 \\ l_2 \\ l_3 \end{matrix} \leftarrow \text{On va transformer la matrice } A \text{ à une matrice triangulaire supérieure}$$

$$\begin{matrix} l_2 \leftarrow 2l_1 - l_2 \\ l_3 \leftarrow l_1 - l_3 \end{matrix} \quad \text{On obtient alors après ces 2 opérations}$$

$$[A|B] \Leftrightarrow \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 3 \\ 0 & 1 & 1 & 4 \\ 0 & -1 & 0 & 2 \end{array} \right) \begin{matrix} l_1 \\ l_2 \\ l_3 \end{matrix} \quad \text{donc le système } (S) \text{ est équivalent au système:}$$

$$(S) \Leftrightarrow \begin{cases} x+y+z=3 \dots (E_1) \\ y+z=4 \dots (E_2) \\ -y=2 \dots (E_3) \end{cases} \leftarrow \text{un système équivalent aussi à}$$

$$(S) \Leftrightarrow \begin{cases} x+y=3 \dots (E_1) \\ z+y=4 \dots (E_2) \\ -y=2 \dots (E_3) \end{cases} \leftarrow \text{un système échelonné facile à résoudre. } \textcircled{1}$$

D'après  $(E_3)$  on obtient :

$y = -2$  , on remplace dans  $(E_2)$ , on trouve

$z = 6$  , on " "  $(E_1)$ , "

$$x = -1.$$

par suite ; le système  $S_1$  admet une unique solution  
qui est  $\{(-1, -2, 6)\}$ .

$$(S_2) \begin{pmatrix} 3 & -1 & 2 \\ 1 & -3 & 1 \\ 2 & 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \leftarrow AX = B.$$

$$[A|B] = \left( \begin{array}{ccc|c} 3 & -1 & 2 & 3 \\ 1 & -3 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & 1 & 2 \end{array} \right) \begin{array}{l} l_1 \leftarrow l_1 \\ l_2 \leftarrow l_1 - 3l_2 = l_4 \\ l_3 \leftarrow 2l_2 - l_3 = l'_5 \end{array} \text{ on obtient,}$$

$$\Leftrightarrow \left( \begin{array}{ccc|c} 3 & -1 & 2 & 3 \\ 0 & 8 & -1 & 0 \\ 0 & -8 & 1 & 0 \end{array} \right) \begin{array}{l} \leftarrow l_1 \\ \leftarrow l_4 \\ \leftarrow (-1)l_5 \end{array} \Rightarrow \left( \begin{array}{ccc|c} 3 & -1 & 2 & 3 \\ 0 & 8 & -1 & 0 \\ 0 & 8 & -1 & 0 \end{array} \right)$$

donc

$$(S_2) \Leftrightarrow \begin{cases} 3x - y + 2z = 3 \dots (E_1) \\ 8y - z = 0 \dots (E_2) \end{cases}$$

↑  
la même équation

Un système à 2 équations et 3 inconnues, donc

$(S_2)$  admet une infinité de solutions de la forme:  $\textcircled{2}$

Pour  $y = t \dots (1) \mid t \in \mathbb{R}$ .

$(E_2) \Leftrightarrow z = 8t \dots (2)$ .

On remplace (1) et (2) dans  $(E_1)$ , et on obtient

$$x = 1 - 5t$$

Ainsi, les solutions du système  $(S_2)$  sont données par:

$$S = \{ (1 - 5t; t; 8t) \mid t \in \mathbb{R} \}.$$