

## ♣ — Examen Final d'Analyse Numérique — ♣

**Exercice 1** (10.00 points) : Soit l'équation suivante :

$$F(x) = 10x - 9e^{-x} = 0. \quad (1)$$

- I-**
1. Séparer graphiquement les racines de l'équation (1).
  2. Montrer que l'équation (1) admet une racine unique  $\alpha$  sur l'intervalle  $I = [0, 1]$ .
  3. Déterminer le nombre minimal d'itérations nécessaires pour approcher, par la méthode de dichotomie, avec une précision  $\epsilon = 10^{-6}$ , la racine de l'équation (1) située sur l'intervalle  $I$ .
  4. Calculer les trois premiers itérés.

**II-** 1. Écrire la suite de Newton associée à l'équation (1).

2. Vérifier les conditions d'application de la méthode de Newton.

3. Pour  $x_0 = 0$ , calculer les quatre premières itérations. Conclure.

**III-** On considère maintenant la suite définie par  $x_{n+1} = g(x_n)$ , avec

$$g(x_n) = \frac{9}{10}e^{-x_n}. \quad (2)$$

1. Montrer que l'équation (1) est équivalente à l'équation  $x = g(x)$ .
2. Montrer que la méthode donnée en (2) est convergente dans l'intervalle  $I$ .
3. Pour  $x_0 = 0$ , déterminer le nombre d'itérations nécessaires pour approcher la racine de l'équation (1) située sur l'intervalle  $I$ , avec une précision  $\epsilon = 10^{-6}$ .
4. Calculer les quatre premières itérations.

**Barème détaillé de l'exercice 1 :**

**I** – 0.75 + 01.00 + 00.75 + 00.75, **II** – 00.50 + 01.25 + 01.00 + 00.25, **III** – 00.50 + 01.50 + 00.75 + 01.00

**Exercice 2** (10.00 points) : On considère le système d'équations linéaires suivant :

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 + x_3 = 1, \\ 2x_1 + 3x_2 + 3x_3 = 3, \\ -x_1 + x_3 - 3x_2 = 2. \end{cases} \quad (3)$$

1. Résoudre le système (3) en utilisant la méthode de Cramer.
2. En utilisant la méthode d'élimination de Gauss, déterminer le vecteur solution  $X = (x_1, x_2, x_3)^t$  et déduire le déterminant de  $A$ .
3. En utilisant la décomposition  $LU$  :
  - a- Déterminer la matrice  $A^{-1}$  et déduire son déterminant.
  - b- Déduire la solution du système  $AX = b$ .
  - c- Résoudre le système (3).
4. Peut-on appliquer la décomposition de *Cholesky* ? Justifier.

**Barème détaillé de l'exercice 2 :** 01.25 + 02.00 + 06.00 + 00.75

**La rédaction claire et rigoureuse est exigée !**

*Bon Courage*  
✓ *Mr Boualem*

Exercice N° 01 :

$$F(x) = 10x - 9e^{-x} = 0 \quad \dots (1)$$

I) 1-

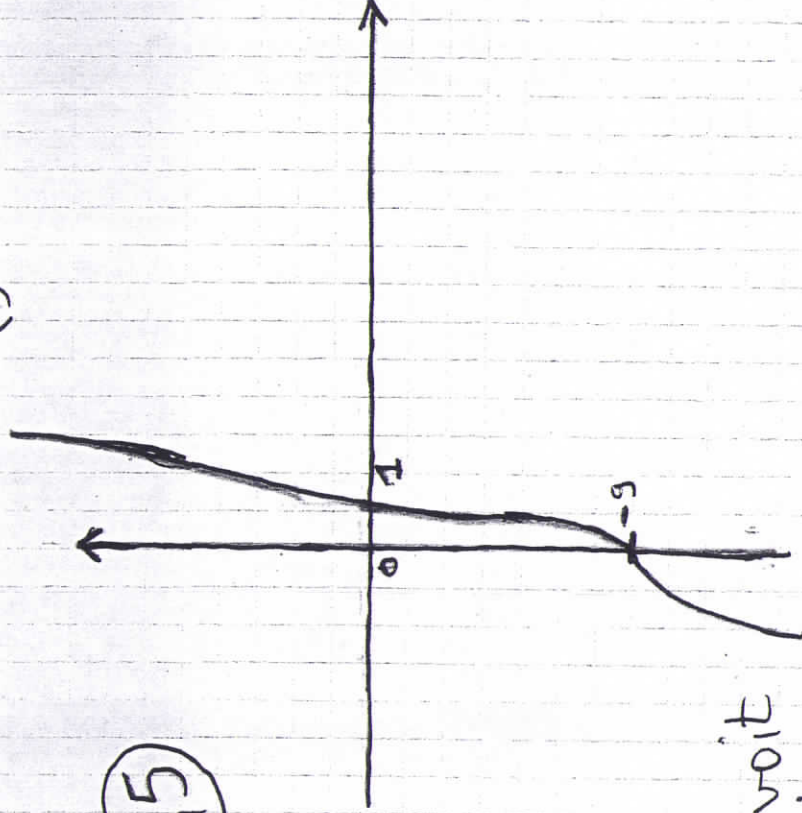
$$D_F = \mathbb{R}$$

$$\lim_{x \rightarrow -\infty} F(x) = -\infty$$

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} F(x) = +\infty$$

$$F'(x) = 10 + 9e^{-x} > 0$$

(0,5)



D'après le graphe on voit bien que  $y = 0$  a une racine

$$\alpha \in ]0, 1[ \quad (0,25)$$

2) Il suffit de vérifier les conditions du T.V.I.

• La fonction  $F$  est définie et continue sur  $I$  (claire) } il  $\exists$  au moins une racine  $\alpha$  dans

$$\left. \begin{array}{l} F(0) = -9 \\ F(1) = 6,689 \end{array} \right\} F(0)F(1) < 0 \quad ]0, 1[ \mid F(\alpha) = 0 \quad \underline{\underline{1}}$$

$$\bullet F'(x) = 10 + 9e^{-x} > 0, \forall x \in I \Rightarrow F \nearrow$$

Par conséquent, la racine  $\alpha$  est unique sur  $I$ .



3) Le nombre d'itération de Dichotomie :

D'après la formule de cours :

$$n > \frac{\ln \left| \frac{b-a}{\epsilon} \right|}{\ln 2}$$

$$-1 = 18,93 \Rightarrow n = 19$$

975

4) Calcul des itérations :

$$x_0 = \frac{a+b}{2} = \frac{0+1}{2} = 0,5 \quad \underline{0,25}$$

$$x_1 = 0,75 \quad \underline{0,25}$$

$$x_2 = 0,625 \quad \underline{0,25}$$

II - 0 - 0 - Newton - 0 - 0

1 - La suite de Newton, pour  $x_0 \in I$ .

$\left\{ \begin{array}{l} x_0 \in I = [0,1] \text{ choisi} \\ x_{n+1} = x_n - \frac{F(x_n)}{F'(x_n)}, \quad n \in \mathbb{N} \end{array} \right.$

Pour notre cas :

$$x_0 = 0$$

$$x_{n+1} = x_n - \frac{10x - 9e^{-x}}{10 + 9e^{-x}}, \quad n \in \mathbb{N}$$

$$x_0 = 0$$

$$x_{n+1} = \frac{9e^{-x_n}(x_{n+1})}{10 + 9e^{-x_n}}, \quad n \in \mathbb{N}$$

2) Les conditions d'applications de Newton :

- La fonction  $F$  est de classe  $C^2(I)$  (voir I-1)
- $F(0)F(1) < 0$  (voir I-2)
- $F'(x) = 10 + 9e^{-x} > 0, \forall x \in I, (F(x) \neq 0)$
- $F''(x) = -9e^{-x} < 0, \forall x \in I$  (garde un signe constant)
- Pour  $x_0 = 0$  (choisi) :

$$\left. \begin{array}{l} F(0) = -9 \\ F''(0) = -9 \end{array} \right\} \Rightarrow F(0)F''(0) > 0$$

1,25

Alors la suite de Newton (voir II-1) converge vers la racine unique  $\alpha$  sur  $I$ , pour  $x_0 = 0$ .

3) Les itérations de la méthode de Newton :

- Pour  $n=0$  :  $x_1 = 0,4737$  , /
- Pour  $n=1$  :  $x_2 = 0,5293$  , /
- Pour  $n=2$  :  $x_3 = 0,5298$  , /
- Pour  $n=3$  :  $x_4 = 0,5298$  , /

1

Conclusion : La racine  $\alpha$  à  $10^{-4}$  est donnée par  $x_3 = 0,5298$ .

0,25



### III. Point Fixe

$$x = g(x) = \frac{9}{10} e^{-x}$$

$$1) F(x) = 0 \iff 10x - 9e^{-x} = 0$$

$$\iff x = \frac{9}{10} e^{-x}$$

$$\iff x = g(x)$$

0,5

2) La convergence de la suite  $x_{n+1} = g(x_n)$

a. Stabilité :  $g(I) \subset I = [0, 1]$

$$g'(x) = -\frac{9}{10} e^{-x} < 0, \forall x \in [0, 1] \implies g \downarrow$$

$$g(I) = [g(1), g(0)] = [0,33, 0,9] \subset [0, 1]$$

D'où  $g$  est stable. 0,75

b) Contractance :  $\exists k / 0 < k < 1$ , avec

$$k = \max_{x \in I} \{|g'(x)|\} = \max_{x \in I} \{g'(x)\} = 0,9 < 1$$

$$\text{car } |g'(x)| = g'(x).$$

0,75

Alors la suite  $x_{n+1} = g(x_n)$  converge vers  $\alpha$  de  $F(x) = 0$ .

3) Nombre d'itérations de Point fixe :

D'après le cours :  $n > \frac{\ln \left( \frac{1-k}{|x_1 - x_0|} \right)}{\ln k}$  avec

$$K = 0,9, \quad x_0 = 0, \quad \epsilon = 10^{-6}$$

$$x_n = g(x_0) = \frac{9}{10} = 0,9$$

0,75

$$A.N: \quad n > 151,98 \Rightarrow n = 152$$

4) Les itérations de Point fixe:

$$x_1 = g(x_0) = g(0) = 0,9 \checkmark$$

$$x_2 = g(x_1) = 0,3659 \checkmark$$

$$x_3 = g(x_2) = 0,6242 \checkmark$$

$$x_4 = g(x_3) = 0,4821 \checkmark$$

~~Conclusion:~~

1

- Exercice N°02:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 3 & 3 \\ -1 & -3 & 1 \end{pmatrix}, \quad b = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix}$$

1) Résoudre le système  $AX=b$  en utilisant Cramer

On a  $\det(A) = -1 \neq 0$  donc le système (3) admet une unique solution. 0,5



$$x_i = \frac{\det(A_i)}{\det A}, \quad i = 1, 2, 3$$

$$x_1 = \frac{|A_1|}{|A|} = -3, \quad x_2 = \frac{|A_2|}{|A|} = 1, \quad x_3 = \frac{|A_3|}{|A|} = 2$$

$x = (-3, 1, 2)^t$  est la solution du système (3)

2) Par la méthode d'élimination de Gauss:

$$\begin{pmatrix} \boxed{1} & 2 & 1 & 1 & | & 1 \\ 2 & 3 & 1 & 1 & | & 2 \\ -4 & -3 & 1 & 2 & | & 3 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 1 & | & 1 \\ 0 & \boxed{-1} & -1 & -1 & | & 1 \\ 0 & -1 & -1 & -2 & | & 3 \end{pmatrix} \rightsquigarrow$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 1 & | & 1 \\ 0 & -1 & -1 & -1 & | & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & | & 2 \end{pmatrix} \begin{matrix} A \\ \\ b \end{matrix}$$

$$\tilde{A} = \begin{pmatrix} 0,75 \\ 0,25 \end{pmatrix}$$

Déterminer le vecteur  $x \in \mathbb{R}^3$   
 $Ax = b \Leftrightarrow$

$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

Donc  $x = (-3, 1, 2)^t = 0,5$

Déduire  $\det(A)$ :

$$\det(A) = \det(\tilde{A}) = \prod_{i=1}^3 a_{ii}^{(i-1)} = \begin{matrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & -1 \\ -1 & -1 & -1 \end{matrix} = (-1) \times (-1) \times (-1) = -1$$

3) En utilisant la décomposition LU:

$$\begin{cases} \bullet A_1 = 1 \neq 0 \\ \bullet A_2 = -1 \neq 0 \\ \bullet A_3 = \det(A_3) = \det(A) = -1 \neq 0 \end{cases} \Rightarrow A = LU$$

On pose:

$$L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ l_{21} & 1 & 0 \\ l_{31} & l_{32} & 1 \end{pmatrix}, \quad U = \begin{pmatrix} u_{11} & u_{12} & u_{13} \\ 0 & u_{22} & u_{23} \\ 0 & 0 & u_{33} \end{pmatrix}$$

$$LU = \begin{pmatrix} u_{11} & u_{12} & u_{13} \\ l_{21}u_{11} & l_{21}u_{12} + u_{22} & l_{21}u_{13} + u_{23} \\ l_{31}u_{11} & l_{31}u_{12} + l_{32}u_{22} & l_{31}u_{13} + l_{32}u_{23} + u_{33} \end{pmatrix}$$

Par identification, on obtient

$$L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix}, \quad U = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

a) Déterminer  $A^{-1}$ :

On a:  $\det(A) = -1 \neq 0$  donc  $A^{-1}$  existe.

On pose:

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} v_{11} & v_{12} & v_{13} \\ v_{21} & v_{22} & v_{23} \\ v_{31} & v_{32} & v_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} \quad (*)$$



Un 2  $AA^{-1} = I_3 \Leftrightarrow A(v_1, v_2, v_3) = (e_1, e_2, e_3)$

$\Leftrightarrow \begin{cases} Av_1 = e_1 \\ Av_2 = e_2 \\ Av_3 = e_3 \end{cases}$

$\Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} \underbrace{\begin{cases} \underbrace{Av_1}_{j_1} = e_1 \\ \underbrace{Av_2}_{j_2} = e_2 \\ \underbrace{Av_3}_{j_3} = e_3 \end{cases}}_{\Leftrightarrow} \left\{ \begin{array}{l} \underbrace{\begin{cases} \underbrace{Av_1}_{j_1} = e_1 \\ \underbrace{Av_2}_{j_2} = e_2 \\ \underbrace{Av_3}_{j_3} = e_3 \end{cases}}_{\text{I}} \\ \underbrace{\begin{cases} \underbrace{Av_1}_{j_1} = j_1 \\ \underbrace{Av_2}_{j_2} = j_2 \\ \underbrace{Av_3}_{j_3} = j_3 \end{cases}}_{\text{II}} \\ \underbrace{\begin{cases} \underbrace{Av_1}_{j_1} = e_1 \\ \underbrace{Av_2}_{j_2} = e_2 \\ \underbrace{Av_3}_{j_3} = e_3 \end{cases}}_{\text{III}} \\ \underbrace{\begin{cases} \underbrace{Av_1}_{j_1} = j_1 \\ \underbrace{Av_2}_{j_2} = j_2 \\ \underbrace{Av_3}_{j_3} = j_3 \end{cases}}_{\text{IV}} \end{array} \right.$

De (I) :  $\begin{cases} v_1 = (1, -2, 3)^t \\ v_2 = (-12, 5, 3)^t \\ v_3 = (0, 4, -1)^t \end{cases}$   $\left. \begin{array}{l} \text{De (II)} : \\ \text{De (III)} : \end{array} \right\} \begin{array}{l} 0,5 \\ 0,5 \\ 0,5 \end{array}$

Donc  $A^{-1} = \begin{pmatrix} -12 & 5 & -3 \\ 5 & -2 & 1 \\ 3 & -4 & 1 \end{pmatrix}$

$\det(A^{-1}) = \frac{\det(I_3)}{\det(A)} = \frac{1}{-1} = -1$   $\left( \frac{1}{-1} = -1 \right)$

b) Dédurre la solution du système  $AX = b$  :

$$AX = b \Leftrightarrow A^{-1} AX = A^{-1} b$$

$$\Leftrightarrow X = A^{-1} b$$

$$= \begin{pmatrix} -12 & 5 & -3 \\ 5 & -2 & 1 \\ 3 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

Donc  $X = (-3, 1, 2)^t$  **0,5**

c) Résoudre le système  $AX = b$  :

$$AX = b \Leftrightarrow LUX = b \Leftrightarrow \begin{cases} LY = b \dots (1) \\ UX = y \dots (2) \end{cases}$$

De (1) :  $y = (1, 1, 2)^t$  **0,5**

De (2) :  $X = (-3, 1, 2)^t$  **0,5**

4) La décomposition de Cholesky :

• A est symétrique :

$${}^t A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 2 & 3 & -3 \\ 1 & 3 & 1 \end{pmatrix} \neq A$$

**0,75**

donc A n'est pas symétrique.

Alors la méthode de Cholesky n'est pas souhaitable.

M<sup>re</sup> Boualem