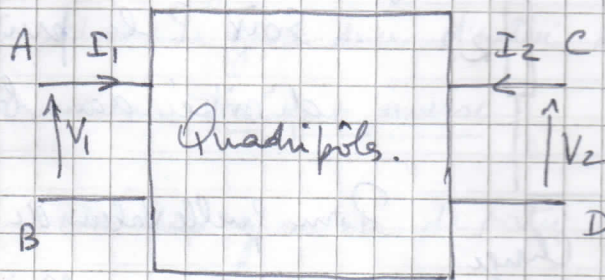


## II Quadripôles

Définition :

Un Quadripôle est un réseau électrique dont on distingue quatre bornes :

- deux bornes A et B d'entrée, reliées à une source d'entrée ;
- deux bornes C et D de sortie, reliées à un circuit d'utilisation.



En pratique un Quadripôle est attaqué par une générateur d'impédance interne donnée  $Z_g$  et il est fermé sur une charge donnée  $Z_u$ .

L'état électrique du Quadripôle dépend alors du générateur, du Quadripôle lui-même et de la charge.

Il existe quatre grandeurs  $I_1, I_2, V_1$  et  $V_2$  qui sont liés par des relations linéaires.

Les coefficients de ces relations linéaires sont appelés paramètres des quadripôles.

En reliant l'entrée à un dipôle de source, on obtient une relation entre les grandeurs d'entrée :  $I_1 = f(V_1)$

En fermant la sortie du quadripôle sur un dipôle de charge on a une relation entre les grandeurs de sortie :  $I_2 = f(V_2)$ .

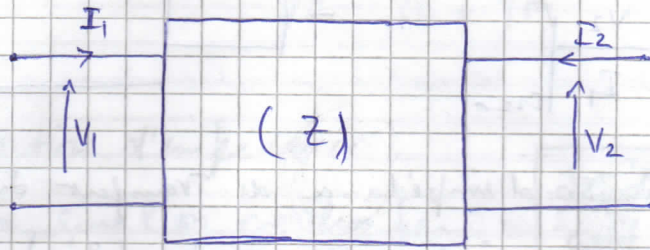
Nois allons étudier 4 ensembles de paramètres pour caractériser le quadripôle :

- les paramètres d'impédance  $Z$
- les paramètres d'Admittance  $Y$
- les paramètres Hybrides  $H$ .



- Les paramètres chaines T

### 1 - Paramètres d'impédance.



$$V_1 = Z_{11}I_1 + Z_{12}I_2$$

$$V_2 = Z_{21}I_1 + Z_{22}I_2$$

$$\begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} Z_{11} & Z_{12} \\ Z_{21} & Z_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \end{bmatrix}$$

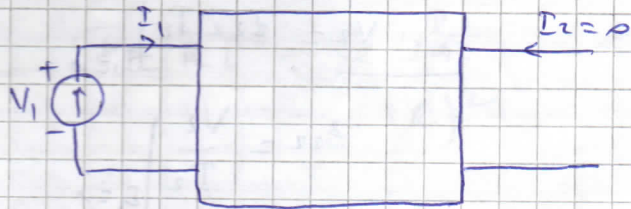
Les paramètres  $Z_{11}$ ,  $Z_{12}$ ,  $Z_{21}$ ,  $Z_{22}$  se mesurent en Ohms.

Détermination des Paramètres.

$Z_{11}$  Pour une valeur nulle du courant  $I_2$  (Circuit ouvert)

$$\text{on a } V_1 = Z_{11}I_1 \Big|_{I_2=0}$$

$$Z_{11} = \frac{V_1}{I_1} \Big|_{I_2=0}$$

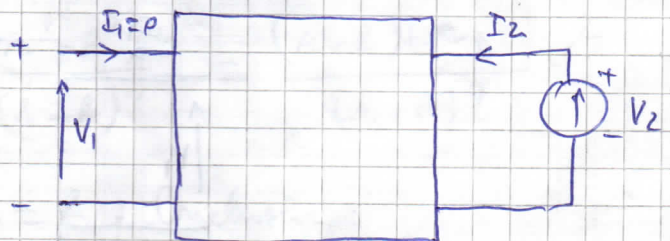


$Z_{11}$  = paramètre d'impédance d'entrée en Circuit ouvert.

$Z_{12}$  Pour une valeur nulle de  $I_1$  ( $I_1=0$ , circuit ouvert) on a.

$$V_1 = Z_{12}I_2 \Big|_{I_1=0}$$

$$Z_{12} = \frac{V_1}{I_2} \Big|_{I_1=0}$$



$Z_{12}$  = Paramètre d'impédance de Transfert inverse en Circuit Ouvert.

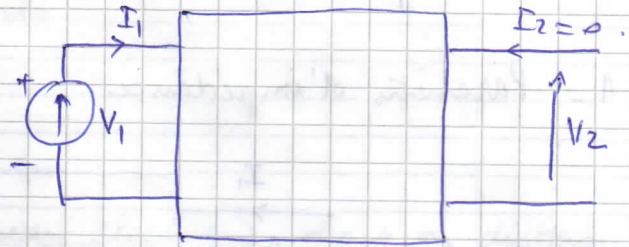


$Z_{21}$

Pour  $I_2 = 0$ , m.a.

$$V_2 = Z_{21} I_1 \Big|_{I_2 = 0}$$

$$Z_{21} = \frac{V_2}{I_1} \Big|_{I_2 = 0}$$



$Z_{21}$  = Paramètre d'impédance de Transfert direct en Circuit ouvert.

Le terme Transfert pour indiquer que  $Z_{12}$  ( $Z_{21}$ ) lie une grandeur de sortie sur une grandeur d'entrée.

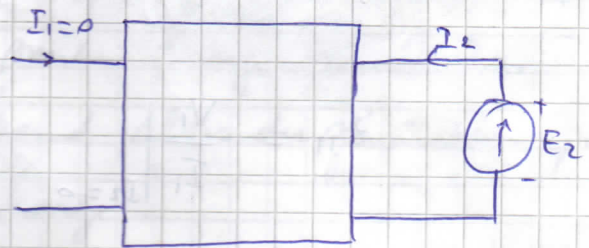
- Pour  $Z_{12}$  c'est une grandeur d'entrée sur une grandeur de sortie d'où le terme de Transfert inverse.

- Pour  $Z_{21}$  c'est une grandeur de sortie sur une grandeur d'entrée d'où le terme de Transfert direct.

$Z_{22}$ . Pour  $I_1 = 0$  m.a.

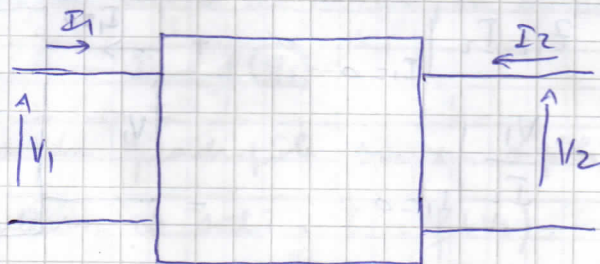
$$V_2 = Z_{22} I_2 \Big|_{I_1 = 0}$$

$$Z_{22} = \frac{V_2}{I_2} \Big|_{I_1 = 0}$$



$Z_{22}$  = Paramètre d'impédance de sortie en Circuit ouvert.

## 2. Paramètres d'Admittances



les équations liant les 4 grandeurs du Quasipôle :

$$I_1 = Y_{11} V_1 + Y_{12} V_2$$

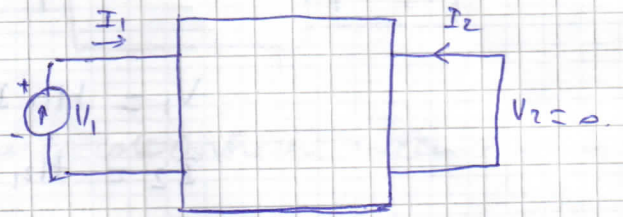
$$I_2 = Y_{21} V_1 + Y_{22} V_2$$



Pour déterminer les paramètres d'admittance, on admet une tension nulle.

$$\text{à } V_2 = 0 \quad \text{m.a} \quad I_1 = Y_{11} V_1 \Big|_{V_2 = 0}$$

$$Y_{11} = \frac{I_1}{V_1} \Big|_{V_2 = 0}$$

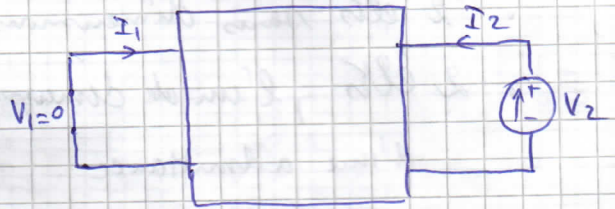


$Y_{11}$  = paramètre d'Admittance d'entrée en Court-circuit.

à  $V_1 = 0$ ; si nous court-circuitons l'entrée

$$I_1 = Y_{12} V_2 \Big|_{V_1 = 0}$$

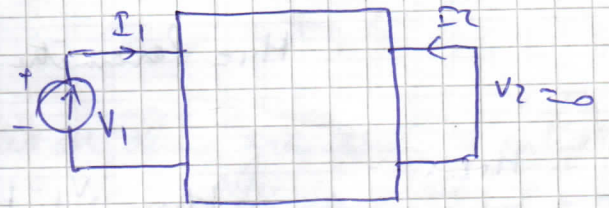
$$Y_{12} = \frac{I_1}{V_2} \Big|_{V_1 = 0}$$



$Y_{12}$  = paramètre d'admittance de Transfert inverse en Court-circuit.

$$\text{à } V_2 = 0 \quad I_2 = Y_{21} V_1 \Big|_{V_2 = 0}$$

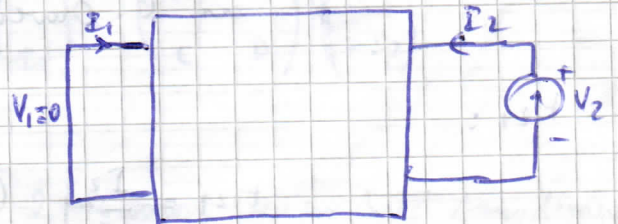
$$Y_{21} = \frac{I_2}{V_1} \Big|_{V_2 = 0}$$



$Y_{21}$  = paramètre d'admittance de Transfert directe en Court-circuit.

à  $V_1 = 0$

$$Y_{22} = \frac{I_2}{V_2} \Big|_{V_1 = 0}$$





### 3 Paramètres Hybrides

Les paramètres hybrides sont très utilisés dans l'analyse des réseaux à transistor. Ils sont dit hybrides car les unités de mesure ne sont pas les mêmes pour tous les paramètres.

$$V_1 = H_{11} I_1 + H_{12} V_2$$

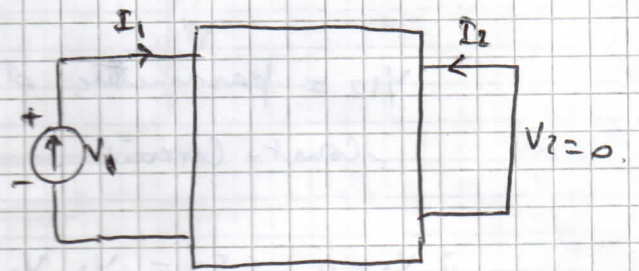
$$I_2 = H_{21} I_1 + H_{22} V_2$$

$$\begin{pmatrix} V_1 \\ I_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} H_{11} & H_{12} \\ H_{21} & H_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} I_1 \\ V_2 \end{pmatrix}$$

- 2 élt sans dimensions = Cof de transfert en Courant ou en tension
- 2 élt, l'un de dimension d'une impédance, l'autre de dimension d'une admittance.

$H_{11}$ :

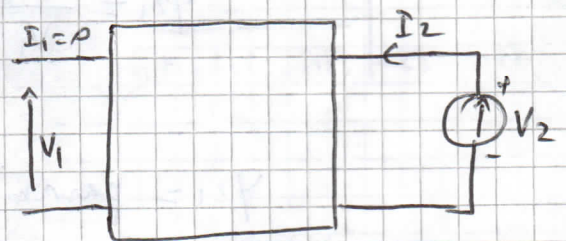
$$H_{11} = \left. \frac{V_1}{I_1} \right|_{V_2=0} \quad (\Omega)$$



$H_{11}$  = Paramètre d'impédance d'entrée en circuit fermé (c.c.)

$H_{12}$ :

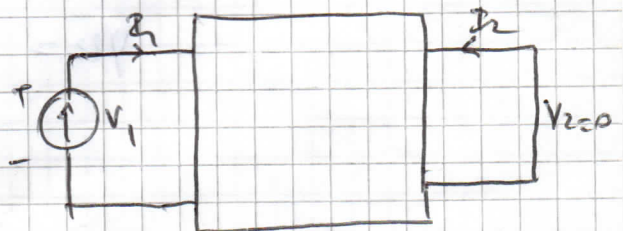
$$H_{12} = \left. \frac{V_1}{V_2} \right|_{I_1=0} \quad (\text{sans unité})$$



$H_{12}$  = paramètre de rapport de tensions de transfert inverse en c. ouvert.

$H_{21}$ :

$$H_{21} = \left. \frac{I_2}{I_1} \right|_{V_2=0}$$

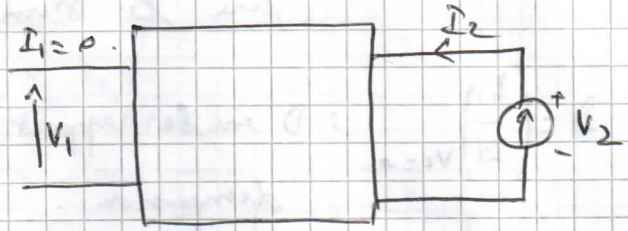




$H_{21}$  = paramètre de Courant de Transfert direct en Court-circuit.  
(gain en Courant)

$H_{22}$

$$H_{22} = \left. \frac{I_2}{V_2} \right|_{I_1=0} \quad (\text{siemens})$$



$H_{22}$  = paramètre d'admittance de sortie en circuit ouvert.

Remarque :

Il existe des paramètres hybrides dit "inverse" relatif à un accès différent ; définits, comme par :

$$I_1 = g_{11} V_1 + g_{12} I_2$$

$$V_2 = g_{21} V_1 + g_{22} I_2$$

$$\begin{pmatrix} I_1 \\ V_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} g_{11} & g_{12} \\ g_{21} & g_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} V_1 \\ I_2 \end{pmatrix}$$

Pour le calcul des paramètres, la même procédure se suivit.

#### 4- Paramètres Chaines.

Les équations du quadripôle sont celles des deux grandeurs d'entrée en fonction des deux grandeurs de sortie pour la matrice chaîne directe  $T$  et des grandeurs de sortie en fonction des deux grandeurs d'entrée pour la matrice chaîne  $t$  (inverse)

$$V_1 = A V_2 + B I_2$$

$$I_1 = C V_2 + D I_2$$

$$\begin{pmatrix} V_1 \\ I_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix} \begin{pmatrix} V_2 \\ -I_2 \end{pmatrix}$$

$A = \left. \left( \frac{V_1}{V_2} \right) \right|_{I_2=0}$  : A est un rapport de 2 tensions, il est donc sans dimension

$B = - \left. \left( \frac{V_1}{I_2} \right) \right|_{V_2=0}$  : B est le rapport d'une tension sur un courant, l'unité est  $\Omega$



$C = \left( \frac{I_1}{V_2} \right)_{V_1=0}$  : C est le rapport d'un courant et d'une tension, son unité sera le Siemens (S)

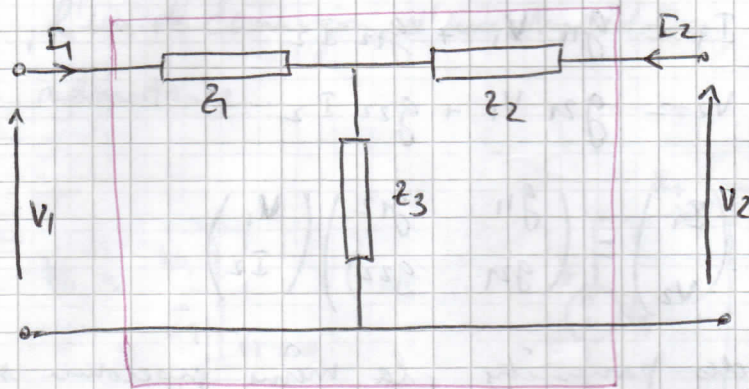
$D = \left( \frac{I_1}{I_2} \right)_{V_1=0}$  : D est le rapport de deux courants, il sera sans dimension.

Pour la matrice chaîne inverse t :

$$\begin{aligned} V_2 &= a V_1 + b I_1 \\ I_2 &= c V_1 + d I_1 \end{aligned} \quad \parallel \quad \begin{pmatrix} V_2 \\ I_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & +b \\ c & +d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} V_1 \\ -I_1 \end{pmatrix}$$

Le calcul des paramètres se ~~calcule~~ <sup>fait</sup> de la même manière.

Ex.



Calculer les paramètres z, Y, chaîne T et H.

$$\begin{pmatrix} V_1 \\ V_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} z_1 + z_3 & z_3 \\ z_3 & z_2 + z_3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} i_1 \\ i_2 \end{pmatrix} \quad \parallel \quad \begin{pmatrix} i_1 \\ i_2 \end{pmatrix} = \frac{1}{z_1 z_2 + z_2 z_3 + z_1 z_3} \begin{bmatrix} z_2 + z_3 & -z_3 \\ -z_3 & z_1 + z_3 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} V_1 \\ V_2 \end{pmatrix}$$

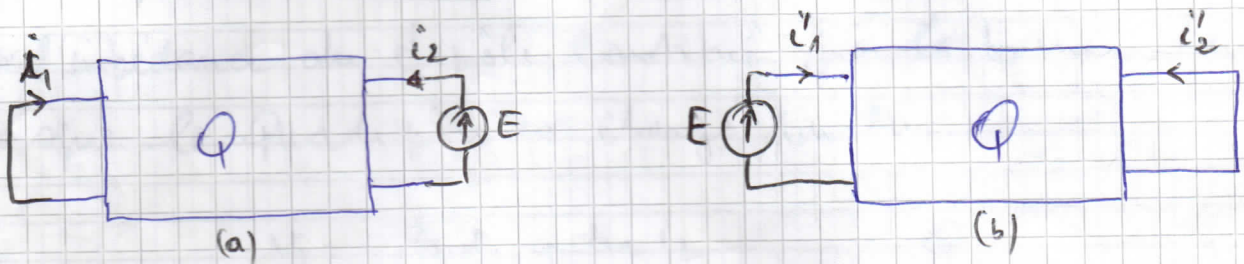
$$\begin{pmatrix} V_1 \\ i_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{z_1 + z_3}{z_3} & \frac{z_1 z_2 + z_1 z_3 + z_2 z_3}{z_3} \\ \frac{1}{z_3} & \frac{z_2 + z_3}{z_3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} V_2 \\ -i_2 \end{pmatrix}$$



#### 4 - Propriétés des Quadripôles Passifs

Soit un quadripôle  $Q$  que l'on alimente par la sortie avec une f.e.m  $E$  et dont on court-circuite l'entrée. Un courant  $i_1$  apparaît à l'entrée dans le court-circuit.

On réalise le montage réciproque, où  $Q$  est alimenté par l'entrée par la f.e.m  $E$  et on court-circuite la sortie. Il apparaît un courant que nous noterons  $i'_2$  dans le court-circuit.



D'après le Théorème de Réciprocité  $i_1 = i'_2$

→ Écrivons les paramètres hybrides du Quadripôle, dans les deux cas:

(a) 
$$0 = h_{11} i_1 + h_{12} E \Rightarrow i_1 = -\frac{h_{12}}{h_{11}} E$$
  

$$i_2 = h_{21} i_1 + h_{22} E$$

(b) 
$$E = h_{11} i'_1 + h_{12} \cdot 0 = h_{11} i'_1 \Rightarrow i'_1 = \frac{E}{h_{11}}$$
  

$$i'_2 = h_{21} i'_1 + h_{22} \cdot 0 = h_{21} i'_1 \Rightarrow i'_2 = \frac{h_{21}}{h_{11}} E = h_{21} \frac{E}{h_{11}}$$

puisque  $i_1 = i'_2$  donc  $-\frac{h_{12}}{h_{11}} E = \frac{h_{21}}{h_{11}} E \Rightarrow \boxed{h_{21} = -h_{12}}$

Pour 1 quadripôle passif:  $\boxed{h_{21} = -h_{12}}$

→ Écrivons les paramètres impédances du Quadripôle, dans les deux cas:

(a) 
$$0 = z_{11} i_1 + z_{12} i_2 \Rightarrow i_2 = -\frac{z_{11}}{z_{12}} i_1$$
  

$$E = z_{21} i_1 + z_{22} i_2 \Rightarrow E = z_{21} i_1 + z_{22} \left(-\frac{z_{11}}{z_{12}} i_1\right) = \frac{(z_{21} z_{12} - z_{22} z_{11})}{z_{12}} i_1$$

(b) 
$$E = z_{11} i'_1 + z_{12} i'_2$$
  

$$0 = z_{21} i'_1 + z_{22} i'_2 \Rightarrow i'_1 = -\frac{z_{22}}{z_{21}} i'_2$$
  

$$E = -z_{11} \frac{z_{22}}{z_{21}} i'_2 + z_{12} i'_2 = \left(z_{12} - \frac{z_{11} z_{22}}{z_{21}}\right) i'_2 = \frac{(z_{12} z_{21} - z_{11} z_{22})}{z_{21}} i'_2$$



D'après le Théorème de Réciprocité,  $i_1 = i_2$ , les deux équations sont égales si  $z_{12} = z_{21}$ .

Pour 1 quadripôle passif,  $z_{21} = z_{12}$ .

De la même manière on aura.

Pour 1 quadripôle passif :

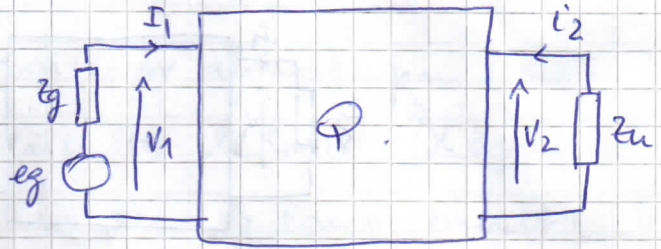
$$Y_{21} = Y_{12}$$

$$AD - BC = 1$$



## Associations de Quadripôles.

En pratique un quadripôle est attaqué par un générateur d'impédance  $z_g$  interne  $e_g$  et il est fermé sur une charge donnée  $z_u$ .



Impédance ~~de~~ d'entrée :

|| C'est l'impédance du dipôle constitué par les bornes d'entrée lorsque le quadripôle est chargé par  $z_u$ .

$$v_1 = z_{11} i_1 + z_{12} i_2 \quad (1)$$

$$v_2 = z_{21} i_1 + z_{22} i_2 \quad (2)$$

$$v_2 = -z_u i_2 \quad (3)$$

$$(2) \text{ et } (3) \Rightarrow -z_u i_2 = z_{21} i_1 + z_{22} i_2$$

$$z_{21} i_1 = -(z_{22} + z_u) i_2$$

$$i_1 = -\frac{z_{22} + z_u}{z_{21}} i_2 \quad \text{ou} \quad i_2 = -\frac{z_{21}}{z_{22} + z_u} i_1$$

$$(1) \Rightarrow v_1 = z_{11} i_1 + z_{12} \left( -\frac{z_{21}}{z_{22} + z_u} \right) i_1$$

$$= \left( z_{11} - \frac{z_{12} \cdot z_{21}}{z_{22} + z_u} \right) i_1$$

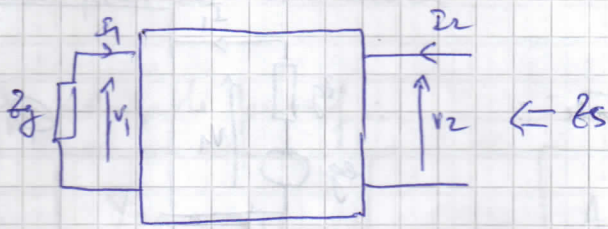
$$z_e = \frac{v_1}{i_1} = z_{11} - \frac{z_{12} \cdot z_{21}}{z_{22} + z_u}$$

Lorsque le quadripôle a la sortie en circuit ouvert ( $i_2 = 0$ ),  
( $z_u = \infty$ )  $z_e = z_{11}$ .



## Impédance de sortie

|| C'est l'impédance du dipôle constitué par les bornes de sortie lorsque la tension d'entrée est nulle. (~~avec~~  $Z_g$  est gardé à l'entrée).



$$\textcircled{1} \quad V_1 = Z_{11} i_1 + Z_{12} i_2$$

$$\textcircled{2} \quad V_2 = Z_{21} i_1 + Z_{22} i_2$$

$$\textcircled{3} \quad V_1 = -Z_g i_1$$

$$\textcircled{1} \text{ or } \textcircled{3} \Rightarrow -Z_g i_1 = Z_{11} i_1 + Z_{12} i_2$$
$$i_1 = -\frac{Z_{12}}{Z_{11} + Z_g} i_2$$

$$V_2 = Z_{21} \left( -\frac{Z_{12}}{Z_{11} + Z_g} \right) i_2 + Z_{22} i_2 = \left( Z_{22} - \frac{Z_{12} Z_{21}}{Z_{11} + Z_g} \right) i_2$$

$$Z_s = \frac{V_2}{i_2} = Z_{22} - \frac{Z_{12} Z_{21}}{Z_{11} + Z_g}$$

## Fonctions de Transfert

Une fonction de Transfert est le rapport entre une grandeur de sortie et une grandeur d'entrée.

Fonction de Transfert en tension :

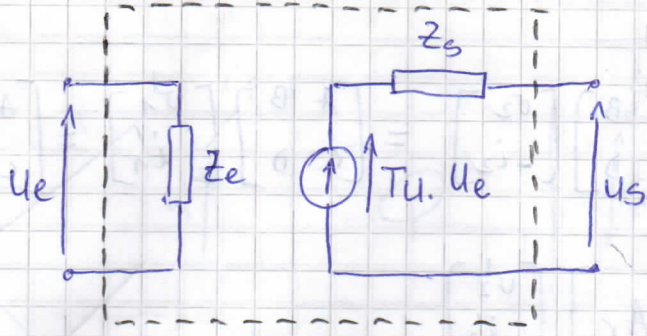
$$T_u = \left( \frac{U_s}{U_e} \right)_{I_s=0}$$

Fonction de Transfert en Courant :

$$T_i = \frac{I_s}{I_e}$$

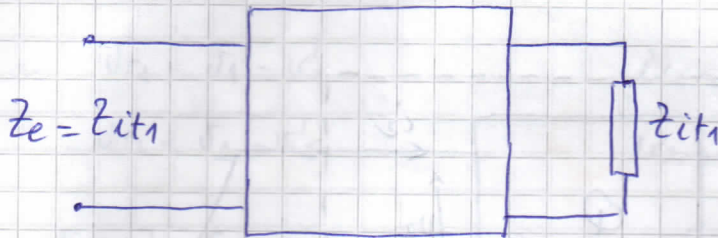


# Modèle équivalent simple d'un Quadripôle.



## Impédance Itérative.

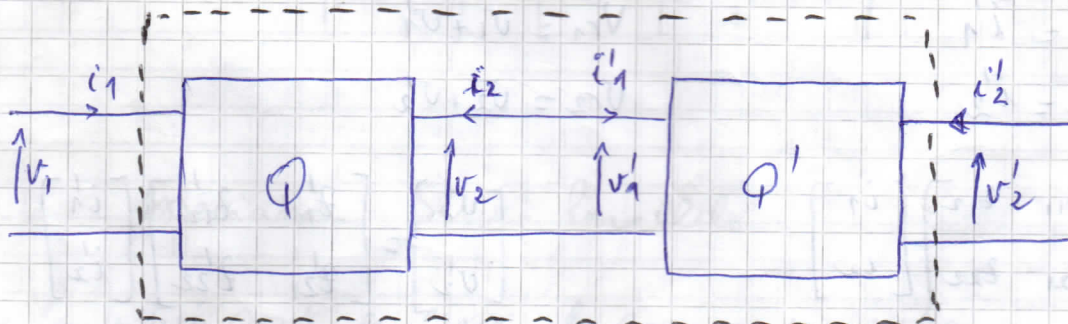
on appelle impédance itérative l'impédance  $Z_{it1}$  qui, placée à la sortie du quadripôle, donne à l'impédance d'entrée  $Z_e$  la valeur  $Z_{it1}$ .



## Association de Quadripôles.

Une association de Quadripôles est réalisée par la construction d'un Quadripôle avec 2 ou plusieurs Quadripôles.

### 1. Association ~~en~~ en Cascade



$$U_1 = A U_2 - B i_2$$

$$i_1 = C U_2 - D i_2$$

$$\begin{bmatrix} U_1 \\ i_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} \begin{bmatrix} U_2 \\ -i_2 \end{bmatrix}$$

$$U'_1 = A' U'_2 - B' i'_2$$

$$i'_1 = C' U'_2 - D' i'_2$$

$$\begin{bmatrix} U'_1 \\ i'_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A' & B' \\ C' & D' \end{bmatrix} \begin{bmatrix} U'_2 \\ -i'_2 \end{bmatrix}$$



on a  $i_1' = -i_2$

$v_2 = v_1$

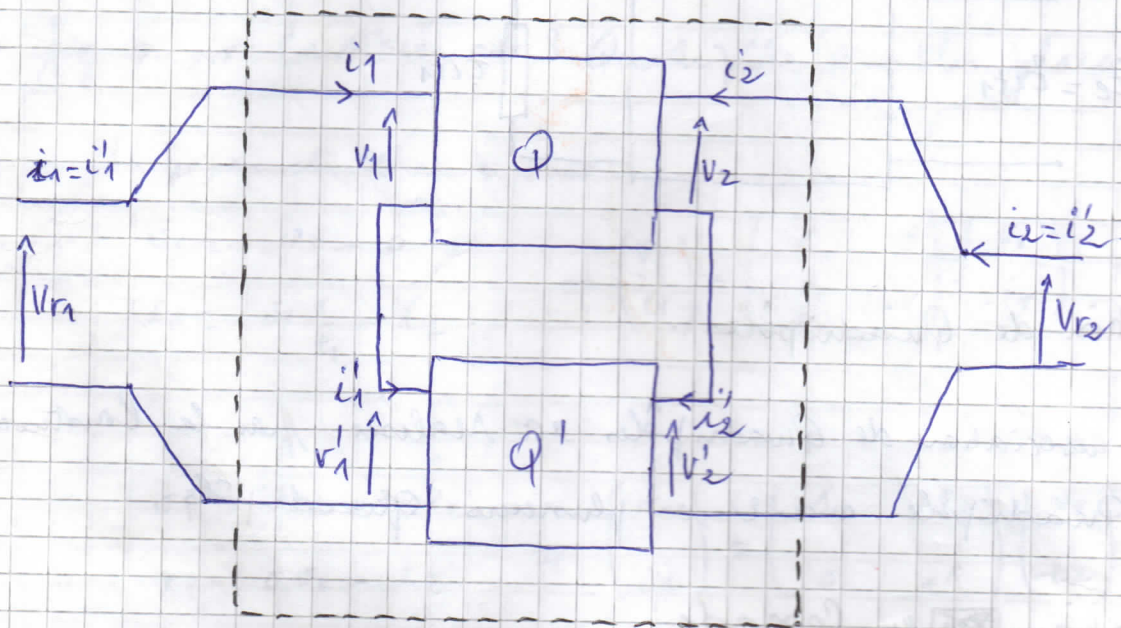
donc 
$$\begin{bmatrix} v_1 \\ i_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_2 \\ -i_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1' \\ i_1' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} \begin{bmatrix} A' & B' \\ C' & D' \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_2' \\ -i_2' \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} v_1 \\ i_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_r \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_2' \\ -i_2' \end{bmatrix}$$

chaîne  
la matrice résultante a donc pour valeur

$$[A_r] = [A][A'] =$$

2 Association série



on a  $i_1 = i_1'$   
 $i_2 = i_2'$

$V_{r1} = v_1 + v_1'$   
 $V_{r2} = v_2 + v_2'$

$$\begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} z_{11} & z_{12} \\ z_{21} & z_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_1 \\ i_2 \end{bmatrix}$$

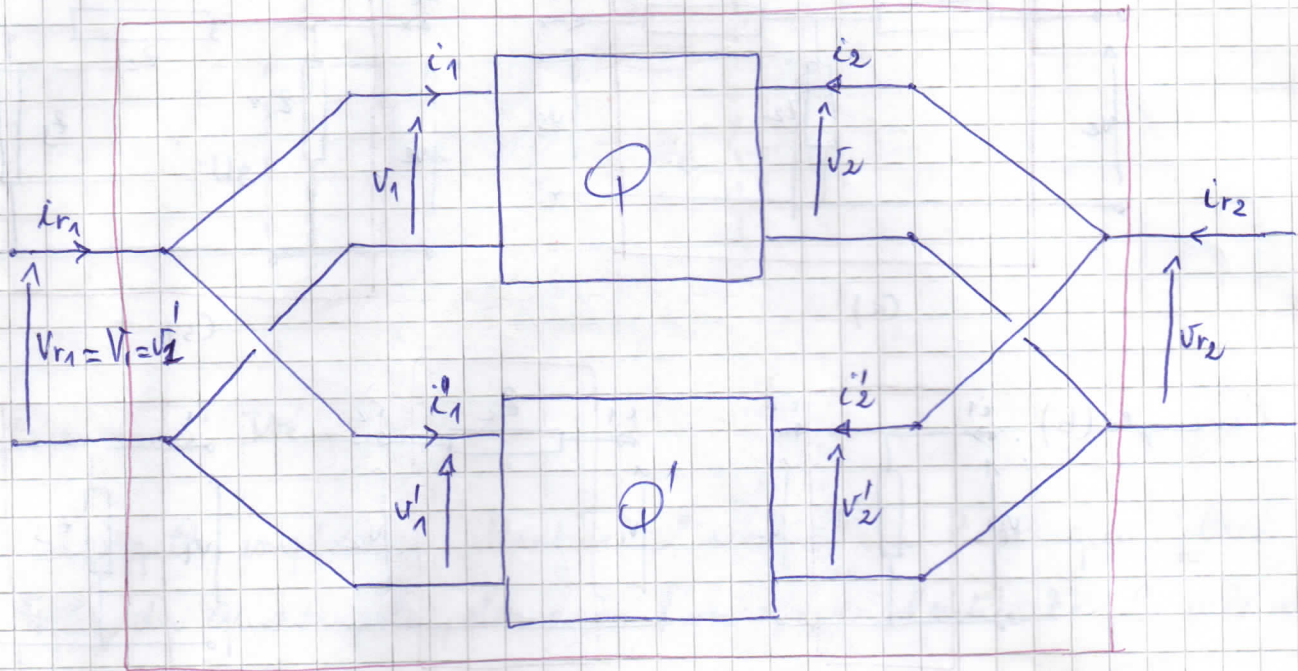
$$\begin{bmatrix} v_1' \\ v_2' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} z'_{11} & z'_{12} \\ z'_{21} & z'_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_1' \\ i_2' \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} V_{r1} \\ V_{r2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} v_1' \\ v_2' \end{bmatrix} = \left\{ \begin{bmatrix} z \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} z' \end{bmatrix} \right\} \begin{bmatrix} i_1 \\ i_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} z_{result.} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_1 \\ i_2 \end{bmatrix}$$

donc 
$$\begin{bmatrix} z_r \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} z \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} z' \end{bmatrix}$$



### 3. Association Parallèle.



on a  $v_{r1} = v_1 = v_1'$   
 $v_{r2} = v_2 = v_2'$

$i_{r1} = i_1 + i_1'$

$i_{r2} = i_2 + i_2'$

$$\begin{bmatrix} i_1 \\ i_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} Y_{11} & Y_{12} \\ Y_{21} & Y_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} i_1' \\ i_2' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} Y_{11}' & Y_{12}' \\ Y_{21}' & Y_{22}' \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1' \\ v_2' \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} i_{r1} \\ i_{r2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} i_1 \\ i_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} i_1' \\ i_2' \end{bmatrix} = \left[ [Y] + [Y'] \right] \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix} = [Y_r] \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix}$$

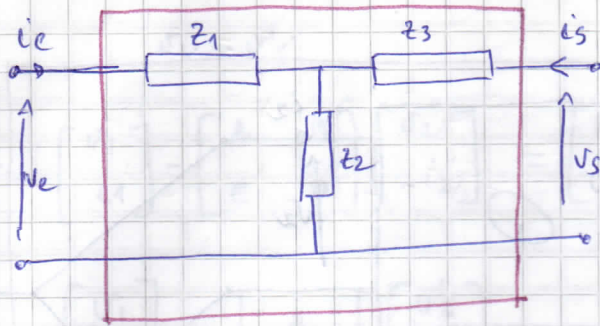
$$[Y_r] = [Y] + [Y']$$

### 4. Association Série-Parallèle.

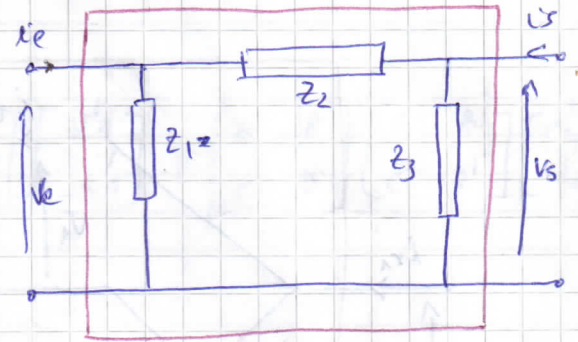
Les entrées sont en série, le courant  $i_e$  est commun aux deux entrées et  $v_e = v_1 + v_1'$ . Les sorties étant en parallèle,  $v_s = v_2 = v_2'$  et  $i_s = i_2 + i_2'$  on utilise les paramètres hybrides.



Ex: Soit à Calculer les paramètres chaîne du Quadripôle suivant:

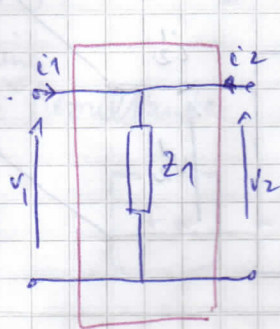


(a)

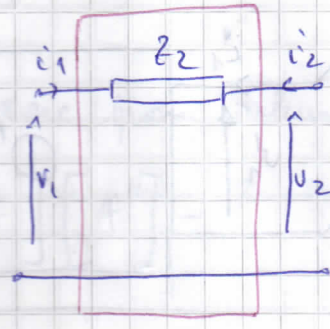


(b)

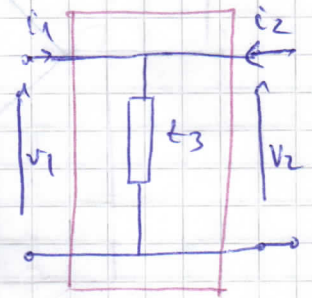
Par l'exemple (b).



Q<sub>1</sub>



Q<sub>2</sub>



Q<sub>3</sub>

la fig b est constituée de 3 Quadripôles mis les places en cascade.

Q<sub>1</sub>: les paramètres chaîne sont:

$$\begin{aligned} v_1 &= v_2 + 0 \cdot i_2 \\ i_1 &= v_2 \cdot \frac{1}{z_1} - i_2 \end{aligned} \Rightarrow \begin{pmatrix} v_1 \\ i_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ \frac{1}{z_1} & +1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_2 \\ -i_2 \end{pmatrix}$$

Q<sub>2</sub>:

$$\begin{aligned} v_1 &= v_2 - z_2 i_2 \\ i_1 &= 0 \cdot v_2 - i_2 \end{aligned} \Rightarrow \begin{pmatrix} v_1 \\ i_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & +z_2 \\ 0 & +1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_2 \\ -i_2 \end{pmatrix}$$

Q<sub>3</sub>:

identique que Q<sub>1</sub>.

$$\begin{aligned} v_1 &= v_2 + 0 \cdot i_2 \\ i_1 &= v_2 \cdot \frac{1}{z_3} - i_2 \end{aligned} \Rightarrow \begin{pmatrix} v_1 \\ i_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ \frac{1}{z_3} & +1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_2 \\ -i_2 \end{pmatrix}$$

on obtient la matrice du Quadripôle fig b en multipliant les trois matrices.

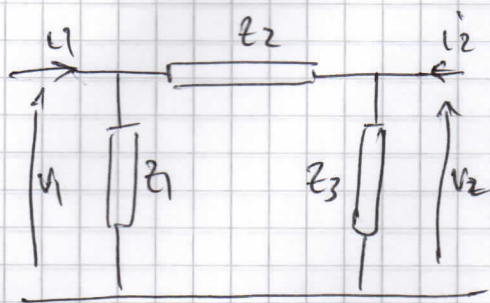
$$\begin{pmatrix} v_e \\ i_e \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ \frac{1}{z_1} & +1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & +z_2 \\ 0 & +1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ \frac{1}{z_3} & +1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_s \\ -i_s \end{pmatrix}$$



$$\begin{pmatrix} v_e \\ i_e \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & z_2 \\ \frac{1}{z_1} & \frac{z_2}{z_1} + 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ \frac{1}{z_3} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_s \\ -i_s \end{pmatrix}$$

$$\frac{v_e}{i_e} = \begin{pmatrix} 1 + \frac{z_2}{z_3} & z_2 \\ \frac{1}{z_1} + \frac{1}{z_3} \left(1 + \frac{z_2}{z_1}\right) & 1 + \frac{z_2}{z_1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_s \\ -i_s \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_s \\ -i_s \end{pmatrix}$$

Faisons le calcul des paramètres hij sur le montage initial.



$$v_1 = A v_2 + B i_2$$

$$i_1 = C v_2 + D i_2$$

⊕  $A = \frac{v_1}{v_2} \Big|_{i_2=0}$ , ma  $v_2 = \frac{z_3}{z_2 + z_3} v_1$

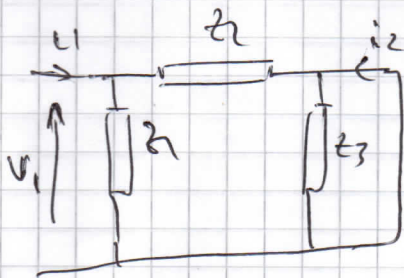
d'où  $\frac{v_1}{v_2} = 1 + \frac{z_2}{z_3} = A$

⊕  $C = \frac{i_1}{v_2} \Big|_{i_2=0}$ , ma  $v_2 = z_3 i$  avec  $i = \frac{z_1}{z_1 + z_2 + z_3} i_1$

donc  $v_2 = z_3 \cdot \frac{z_1}{z_1 + z_2 + z_3} i_1$

$$\frac{i_1}{v_2} = \frac{z_1 + z_2 + z_3}{z_1 z_3} = \frac{1}{z_3} + \frac{1}{z_1} + \frac{z_2}{z_1 z_3} = C$$

⊕  $B = \frac{v_1}{i_2} \Big|_{v_2=0}$



$$v_1 = -z_2 i_2$$

d'où  $B = z_2$



$$D = - \frac{u_1}{u_2} \mid v_2 = 0.$$

$$i_2 = - \frac{z_1}{z_1 + z_2} i_1 \Rightarrow - \frac{u_1}{u_2} = \frac{z_1 + z_2}{z_1} = 1 + \frac{z_2}{z_1}$$

$$D = 1 + \frac{z_2}{z_1}$$