

IV / Analyse en composantes principales normées (ACP normée)

I / Introduction

Contrairement à l'ACP vu au chapitre précédent, l'ACP normée permet d'éliminer la contrainte d'échelles de mesures des caractères. En effet dans le cas où on se place sur (\mathbb{R}^n, D_p) , on est conduit à la diagonalisation de la matrice des corrélations R qui ne dépend pas des échelles de mesures choisies pour les variables. Ce qui fait que cette variante de l'analyse factorielle, est très utilisée en pratique.

Le pb pose dans le cas de l'ACP normée est identique à la problématique posée pour l'ACP. Il s'agit de synthétiser l'information contenue dans le tableau initial en éliminant les redondances qu'ils contiennent.

Soit un tableau de données quantitatives (individus \times caractères). X centré. On suppose qu'à chaque individu i est affecté un poids p_i ($p_i > 0, \sum p_i = 1$)

$$X_{(n,p)} = \begin{cases} [X^1, \dots, X^p] & X^d \in (\mathbb{R}^n, D_p) \\ \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} & x_i \in (\mathbb{R}^p, \bar{I}_p) \end{cases}$$

Remarque

L'ACP normée du tableau centré X (\Rightarrow) ACP classique du tableau centré réduit \tilde{X} où (\mathbb{R}^n, D_p) et $(\mathbb{R}^p, \bar{I}_p)$

(ACP normée, du tableau centré X) (\Rightarrow) (Analyse générale du tableau centré réduit \tilde{X} où (\mathbb{R}^n, D_p) et $(\mathbb{R}^p, \bar{I}_p)$)

II / Problème d'optimisation et solution

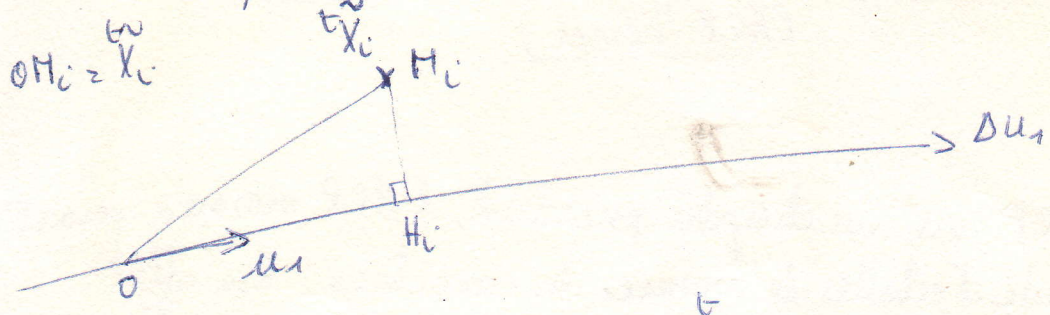
1) On se place sur $(\mathbb{R}^p, \bar{I}_p)$

$$X = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} \quad x_i \in (\mathbb{R}^p, \bar{I}_p)$$

$$\text{On a } X_{(n,p)} \xrightarrow{\text{centré-réduit}} \tilde{X}_{(n,p)} = \begin{bmatrix} \tilde{x}_1 \\ \vdots \\ \tilde{x}_n \end{bmatrix} \quad \text{avec } \tilde{x}_i \in (\mathbb{R}^p, \bar{I}_p)$$

a. Recherche du s.e.v E_1 qui ajuste au mieux le nuage des p^b ($\dim E_1 = 1$)

Schématiquement:



H_i est la projection orthogonale de X_i sur Δu_1 ,
 u_1 vecteur unitaire de $(\mathbb{R}^p, \mathbb{I}_p)$ c.a.d. : $\|u_1\|_{\mathbb{I}_p} = 1$

On a $\forall j = 1, \dots, p$ $X^j \longrightarrow \tilde{X}^j = \frac{X^j}{\|X^j\|_{D_p}}$

$\tilde{X}^j = 0 \Rightarrow \|X^j\|_{D_p} = \sigma_j$ écart-type de la variable j^o
 $(\text{Var}(X^j)) = \|X^j - \tilde{X}^j\|_{D_p}^2 = \|X^j\|_{D_p}^2 = \sigma_j^2$

Dans ce cas : X_i se transforme en $\tilde{X}_i \in \mathbb{R}^p$
 $\tilde{X}_i = (\tilde{X}_i^1, \dots, \tilde{X}_i^p)$ $\tilde{X}_i^j = \frac{X_i^j}{\sigma_j}$

Proposition 1:

$\forall i = 1, \dots, n$, on a $\tilde{X}_i = X_i \cdot D_{1/\sigma}$ avec

$D_{1/\sigma} = \begin{pmatrix} 1/\sigma_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & 1/\sigma_p \end{pmatrix}$ σ_j écart-type de la variable j .

Preuve

$X_i \cdot D_{1/\sigma} = (X_i^1, \dots, X_i^p) \begin{pmatrix} 1/\sigma_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & 1/\sigma_p \end{pmatrix} = \left(\frac{X_i^1}{\sigma_1}, \frac{X_i^2}{\sigma_2}, \dots, \frac{X_i^p}{\sigma_p} \right)$
 $= (\tilde{X}_i^1, \dots, \tilde{X}_i^p) = \tilde{X}_i$

Proposition 2:

On pose $\tilde{X} = \begin{pmatrix} \tilde{X}_1 \\ \vdots \\ \tilde{X}_n \end{pmatrix}$ alors $\tilde{X} = X \cdot D_{1/\sigma}$

Preuve

$X \cdot D_{1/\sigma} = \begin{pmatrix} X_1 \\ \vdots \\ X_n \end{pmatrix} \cdot D_{1/\sigma} = \begin{pmatrix} X_1 \cdot D_{1/\sigma} \\ \vdots \\ X_n \cdot D_{1/\sigma} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \tilde{X}_1 \\ \vdots \\ \tilde{X}_n \end{pmatrix} = \tilde{X}$

Proposition 3

$$\forall i=1, \dots, n; \overline{OH}_i = \tilde{X}_i u_i = X_i D_{1/\sigma} u_i$$

$$X = \begin{pmatrix} X_1 \\ \vdots \\ X_n \end{pmatrix} \quad \tilde{X} = \begin{pmatrix} \tilde{X}_1 \\ \vdots \\ \tilde{X}_n \end{pmatrix}$$

Preuve

$$\text{on a : } \overline{OH}_i = \langle u_i, {}^t \tilde{X}_i \rangle_{\Sigma_p} = \tilde{X}_i u_i = X_i D_{1/\sigma} u_i$$

Proposition 4

$$\text{On pose } W_i^{(1)} = \overline{OH}_i = X_i D_{1/\sigma} u_i$$

$$W^{(1)} = \begin{pmatrix} W_1^{(1)} \\ \vdots \\ W_n^{(1)} \end{pmatrix}$$

$$W^{(1)} = X D_{1/\sigma} u_i \quad (X \text{ tableau centré})$$

Preuve

$$* \begin{pmatrix} X_1 \\ \vdots \\ X_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1/\sigma_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & 1/\sigma_p \end{pmatrix} u_i = \begin{pmatrix} X_1 D_{1/\sigma} \\ \vdots \\ X_n D_{1/\sigma} \end{pmatrix} u_i = \begin{pmatrix} \tilde{X}_1 \\ \vdots \\ \tilde{X}_n \end{pmatrix} u_i = \tilde{X} u_i$$

$$W^{(1)} = \begin{pmatrix} X_1 D_{1/\sigma} u_i \\ \vdots \\ X_n D_{1/\sigma} u_i \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} X_1 \\ \vdots \\ X_n \end{pmatrix} D_{1/\sigma} u_i = X D_{1/\sigma} u_i$$

Problème d'optimisation

On cherche le vecteur norme' u_i^* de \mathbb{R}^p tq $\|W^{(1)}\|_{D_p}^2$ soit maximale (critère n.c.)

$$\|W^{(1)}\|_{D_p}^2 = \sum_{i=1}^n \|W_i^{(1)}\|_{D_p}^2 = \sum_{i=1}^n (\overline{OH}_i)^2 \quad (=\sum e_i^2 \text{ minimale})$$

$$\text{Pb à résoudre} \quad \max_{\|u_i\|=1} \|W^{(1)}\|_{D_p}^2 = \max_{\|u_i\|=1} {}^t W^{(1)} D_p W^{(1)}$$

$$\max_{\|u_i\|=1} ({}^t u_i D_{1/\sigma} {}^t X) D_p (X D_{1/\sigma} u_i)$$

Remarques

1/ Si X est un tableau centré on a :

$${}^t X D_{1/\sigma} X = D_p \quad \text{les } W_i^{(1)} \text{ sont covariés}$$

2/ Si V est la matrice des variances-covariance, D_{σ} est la matrice diagonale des écarts type σ_j de la variable j alors

$$R = D_{\sigma}^{-1} V D_{\sigma} \quad R \text{ matrice de corrélation}$$

3/ On a : $w^{(1)} = \begin{pmatrix} w_1^{(1)} \\ \vdots \\ w_n^{(1)} \end{pmatrix}$ tq $w_i^{(1)}$ est affecté d'un poids p_i alors

$$\bar{w}^{(1)} = 0 \quad (\bar{w}^{(1)})' = {}^t w^{(1)} D_p^{-1} \mathbb{1}_{n \times 1}$$

Resolution du pb : ${}^t u, R u, - \quad \|u\|_{L_p} = 1$

Le lagrangien s'écrit : ${}^t u R u - \lambda ({}^t u u - 1)$

Condition nécessaire

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial u} = 0 \quad (\Rightarrow) \quad 2 {}^t u R - 2 \lambda {}^t u = 0$$

$$(\Rightarrow) \quad {}^t u R = \lambda {}^t u,$$

$$(\Rightarrow) \quad R u = \lambda u.$$

Donc ${}^t u, R u = {}^t u, \lambda u = \lambda {}^t u, u = \lambda$

Le maximum est atteint pour u_1^* vecteur propre associé à la plus grande valeur propre de la matrice R .

Généralisation

Les r premiers axes factoriels $\Delta u_1, \Delta u_2, \dots, \Delta u_r$ sont respectivement les axes engendrés par les r vecteurs propres unitaires $\hat{u}_1, \dots, \hat{u}_r$ associés au r plus grandes valeurs propres d_1, \dots, d_r de la matrice des corrélation R .

$$\bar{w}^{(1)} = {}^t (X D_{\sigma}^{-1}) D_p \mathbb{1} = D_{\sigma}^{-1} {}^t X D_p \mathbb{1}$$

On a $\bar{X}^i = 0 \quad \forall i=2, \dots, p$ ${}^t X D_p = \begin{pmatrix} X^1 \\ X^2 \\ \vdots \\ X^p \end{pmatrix} \begin{pmatrix} p_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & p_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} X^1 p_1 & X^2 p_2 & \dots & X^p p_p \\ X^2 p_2 & \dots & \dots & X^p p_p \\ \vdots & & & \vdots \\ X^p p_p & \dots & \dots & X^p p_p \end{pmatrix}$

$${}^t X D_p \mathbb{1} = \begin{pmatrix} \sum_{i=1}^n X_i^1 p_i \\ \vdots \\ \sum_{i=1}^n X_i^p p_i \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \bar{X}^1 \\ \vdots \\ \bar{X}^p \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$D' \text{ ou } \bar{w}^{(1)} = D_{\sigma}^{-1} 0 = 0$$

$$\|w^{(1)}\|_n^2 = \text{Var}(w^{(1)}) \text{ en effet}$$

$$\|w^{(1)}\|_{D_p}^2 = \|w^{(1)} - \bar{w}^{(1)}\|_{D_p}^2 = \text{Var}(w^{(1)})$$

Remarque.

Le pb d'optimisation $\max_{\|u\|=1} u^t X D_p X D_p X D_p u$ peut s'énoncer ainsi :
 "Rechercher l'axe Δu (ou u) tq la ~~dist~~ variable contenant les projecteurs des n pts $(\tilde{x}_i, i=1, \dots, n)$ sur cette axe soit de variance maximale"
 On a : $\max_{u^t, \|u\|=1} \text{Var}(w^{(1)})$.

En définitive : pb $\max_{u^t, \|u\|=1} u^t R u$

2) On se place sur (\mathbb{R}^n, D_p)

$$X_{(n,p)} = (x^1, x^2, \dots, x^p) \quad x^j \in \mathbb{R}^n$$

X tableau des données initiales ; \tilde{X} tableau des données centré réduit

$$\tilde{X} \text{ s'écrit : } \tilde{X} = (\tilde{x}^1, \dots, \tilde{x}^p)$$

$$\text{avec } \tilde{x}^j = \begin{pmatrix} \frac{x_1^j - \bar{x}^j}{\sigma_j} \\ \vdots \\ \frac{x_n^j - \bar{x}^j}{\sigma_j} \end{pmatrix} = \frac{1}{\sigma_j} (x^j - \bar{x}^j \mathbb{1}) \in \mathbb{R}^n$$

\bar{x}^j moyenne de la variable j , σ_j son écart-type.

Remarque.

$\|\tilde{x}^j\|_{D_p} = 1$ en effet.

$$\left\| \frac{1}{\sigma_j} (x^j - \bar{x}^j \mathbb{1}) \right\|_{D_p} = \frac{1}{\sigma_j} \sqrt{(x^j - \bar{x}^j \mathbb{1})^t D_p (x^j - \bar{x}^j \mathbb{1})} = \frac{1}{\sigma_j} \|x^j - \bar{x}^j \mathbb{1}\| = \frac{\sigma_j}{\sigma_j} = 1$$

On procède de la même manière que ds le chp précédent.

Le pb d'optimisation lié à la recherche de l'axe Δu , qui ajuste au mieux le nuage des points $\{\tilde{x}^1, \dots, \tilde{x}^p\}$ s'énonce :

$$\max_{\|s\|=1} \sum_{j=1}^p \|v_j\|^2 \Leftrightarrow \max_{\|s\|=1} \|V\|_{D_p}^2 = {}^t V V$$

$$V = {}^t \tilde{X} D_p s \quad (\tilde{X} \text{ tableau centré réduit})$$

Solution du pb d'optimisation -

$${}^t V V = {}^t ({}^t \tilde{X} D_p s) \cdot ({}^t \tilde{X} D_p s) = {}^t s D_p \tilde{X} {}^t \tilde{X} D_p s$$

Lagrangien $Z(u) = \sum_{p=1}^r D_p \tilde{X}^{t\nu} \tilde{X}^{t\nu} D_p s - \lambda (\sum_{p=1}^r D_p s - 1)$ ($\|s\|_{D_p} = 1$)

$$\frac{\partial Z(u)}{\partial u} = 2 \sum_{p=1}^r D_p \tilde{X}^{t\nu} \tilde{X}^{t\nu} D_p - 2 \lambda \sum_{p=1}^r D_p = 0$$

$$\Leftrightarrow \sum_{p=1}^r D_p \tilde{X}^{t\nu} \tilde{X}^{t\nu} D_p - \lambda \sum_{p=1}^r D_p = 0$$

$$\Leftrightarrow \sum_{p=1}^r \tilde{X}^{t\nu} \tilde{X}^{t\nu} D_p s = \lambda \sum_{p=1}^r D_p s$$

$$\Leftrightarrow \tilde{X}^{t\nu} \tilde{X}^{t\nu} D_p s = \lambda s$$

s est donc vecteur propre associé à la valeur propre λ de la matrice $\tilde{X}^{t\nu} \tilde{X}^{t\nu} D_p$.

Remarque

Les r premiers axes factoriels $\Delta u_1, \dots, \Delta u_r$ sont engendrés resp les axes passant par l'origine et engendrés par les r vecteurs propres normés associés aux r plus grandes valeurs propres $\lambda_1, \dots, \lambda_r$ de la matrice $\tilde{X}^{t\nu} \tilde{X}^{t\nu} D_p$.

III/ Relation entre sous-espace vectoriel propre de \mathbb{R}^n et \mathbb{R}^p

Résultat (analogue à l'ACP)

des matrices $\tilde{X}^{t\nu} \tilde{X}^{t\nu} D_p$ et $\tilde{X}^{t\nu} D_p \tilde{X}$ sont les m valeurs propres.

Proposition

$\forall r \geq 1$ on a :

$$\begin{cases} u_r = \frac{1}{\sqrt{\lambda_r}} \tilde{X}^{t\nu} D_p s_r \\ s_r = \frac{1}{\sqrt{\lambda_r}} \tilde{X} u_r \end{cases}$$

\tilde{X} tableau centré-réduit

Preuve

voir chapitre précédent.

IV/ Représentation simultanée des individus et des caractères sur les axes factoriels.

1/ Cas où l'on se place sur $(\mathbb{R}^p, \tilde{I}_p)$

Soient $\Delta u_1, \dots, \Delta u_r$ les r axes factoriels

- Projection des individus.

$$\forall \alpha \geq 1 \quad w^{(\alpha)} = \tilde{X} u_\alpha = \begin{pmatrix} w_1^{(\alpha)} \\ \vdots \\ w_n^{(\alpha)} \end{pmatrix} \quad \text{avec } w_i^{(\alpha)} = \tilde{X}_{i\alpha} u_\alpha$$

On a

• $w_i^{(\alpha)}$ est la projection de l'individu i sur l'axe Δu_α

(α) _{$i=1, \dots, n$} : projection des n individus sur l'axe Δu_α

- Projection des caractères

$\forall \alpha \geq 1$

$$V^{(\alpha)} = \sqrt{\lambda_\alpha} u_\alpha = \begin{pmatrix} v_1^{(\alpha)} \\ \vdots \\ v_p^{(\alpha)} \end{pmatrix} \quad \text{avec } v_j^{(\alpha)} = (\sqrt{\lambda_\alpha} u_\alpha)_j$$

• $v_j^{(\alpha)}$ = j^{eme} composante du vecteur $\sqrt{\lambda_\alpha} u_\alpha$, est la projection de la variable j sur Δu_α .

• $V^{(\alpha)} \in \mathbb{R}^p$, les p projections de p variables sur Δu_α .

2) Cas où l'on se place sur (\mathbb{R}^n, D_p)

Soient $\Delta_{s_1}, \dots, \Delta_{s_r}$ les r premiers axes factoriels.

- Projection des variables sur l'axe factoriel Δ_{s_α}

On a :

$$V^{(\alpha)} = {}^t \tilde{X} D_p s_\alpha = \begin{pmatrix} v_1^{(\alpha)} \\ \vdots \\ v_p^{(\alpha)} \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^p \quad \text{où } \left\{ \begin{array}{l} \tilde{X} \text{ tableau centré réduit} \\ D_p \text{ matrice des poids} \\ s_\alpha \text{ vect } p \in \mathbb{R}^n \text{ de v.p } \lambda_\alpha \text{ de la matrice } \tilde{X} {}^t \tilde{X} D_p \end{array} \right.$$

$v_j^{(\alpha)}$ = projection D_p orthogonale de la variable j sur l'axe factoriel Δ_{s_α}

- Projection des individus sur l'axe factoriel Δ_{s_α}

Sur Δu_α on a

$$W^{(\alpha)} = \tilde{X} u_\alpha \quad \text{où } \left\{ \begin{array}{l} \tilde{X} \text{ tableau centré réduit} \\ u_\alpha \text{ vect } p \text{ associé à la v.p } \lambda_\alpha \text{ de la matrice} \\ R = {}^t \tilde{X} D_p \tilde{X} \end{array} \right.$$

$$\text{on a } u_\alpha = \frac{1}{\sqrt{\lambda_\alpha}} {}^t \tilde{X} D_p s_\alpha$$

$$\Rightarrow W^{(\alpha)} = \frac{1}{\sqrt{\lambda_\alpha}} \tilde{X} {}^t \tilde{X} D_p s_\alpha \quad s_\alpha \text{ vect } p \text{ associé à } \lambda_\alpha \text{ de la matrice } \tilde{X} {}^t \tilde{X} D_p$$

$$W^{(\alpha)} = \frac{1}{\sqrt{\lambda_\alpha}} \lambda_\alpha s_\alpha = \sqrt{\lambda_\alpha} s_\alpha \in \mathbb{R}^n$$

$$W^{(\alpha)} = \begin{pmatrix} w_1^{(\alpha)} \\ \vdots \\ w_n^{(\alpha)} \end{pmatrix} \quad \text{où } w_i^{(\alpha)} = (\sqrt{\lambda_\alpha} s_\alpha)_i$$

$(s_\alpha)_i$ la i^{eme} composante du vecteur de \mathbb{R}^n, s_α
 $w_i^{(\alpha)}$ représente la projection de l'individu i sur Δ_{s_α} .

V / Aides or l'interprétation

1/ Qualité globale de représentation

Def 1

On appelle 'inertie expliquée' par l'axe factoriel Δu_α , la quantité

$$J_{\Delta u_\alpha} = \frac{\lambda_\alpha}{\sum_{i=1}^p \lambda_i}$$

Remarques

1/ Dans le cas de l'ACP normée, on est conduit à diagonaliser la matrice R des corrélations. On sait que $\sum \lambda_i = \text{tr} R \Rightarrow$ si R est d'ordre p

$$\text{tr} R = p \Rightarrow J_{\Delta u_\alpha} = \frac{\lambda_\alpha}{p}$$

2/ Le pourcentage d'inertie expliquée par Δu_α est donné par : $100 J_{\Delta u_\alpha} = \frac{100}{p} \lambda_\alpha$
cette quantité mesure la quantité d'information recueillie sur Δu_α

Def 2

On appelle 'inertie expliquée' par le plan factoriel $(\Delta u_\alpha, \Delta u_{\alpha'})$, la quantité :

$$J_{\Delta u_\alpha, \Delta u_{\alpha'}} = \frac{\lambda_\alpha + \lambda_{\alpha'}}{\sum \lambda_i}$$

Remarques

1/ Comme $\sum \lambda_i = \text{tr} R$, si R est d'ordre p : on a

$$J_{\Delta u_\alpha, \Delta u_{\alpha'}} = \frac{\lambda_\alpha + \lambda_{\alpha'}}{p}$$

2/ En général, on utilise l'indicateur $J_{\Delta} \cdot 100$ pour mesurer la qualité globale de représentation. Cet indicateur donne le pourcentage d'information du tableau de départ recueillie sur l'axe, plan ou espace.

3/ En pratique, dès que le pourcentage d'inertie expliquée dépasse 70 % on dit qu'on a une bonne visualisation.

2/ Interprétation des nouvelles variables :

a) Corrélation entre nouvelles et anciennes variables.

Soit $w^\alpha = Y^\alpha$, une nouvelle variable. \tilde{x}^j le vecteur normé représentant l'ancienne $j^{\text{ème}}$ variable. On a :

$\forall j=1, \dots, p$ $r(Y^\alpha, X^j) = (\lambda_\alpha)^{\frac{1}{2}} u_\alpha^j$ ou
- λ_α , la $\alpha^{\text{ème}}$ vp de la matrice des corrélations R ($\lambda_1 > \lambda_2 > \dots > \lambda_p$)
- u_α^j , projection D_n -orthogonale de \tilde{x}^j sur Δu_α

Preuve

$$Y^\alpha = W^\alpha = \tilde{X} \cdot u_\alpha$$

$$r(Y^\alpha, \tilde{X}^j) = \frac{\text{cov}(Y^\alpha, \tilde{X}^j)}{(\text{Var } Y^\alpha)^{1/2} (\text{Var } \tilde{X}^j)^{1/2}} = \frac{t_{X^j}^T D_p Y^\alpha}{(\lambda_\alpha)^{1/2} \cdot 1}$$

car $\text{Var}(Y^\alpha) = \text{Var}(W^\alpha) = \lambda$ (dejavu)

$$\|\tilde{X}^j\|_D^2 = \text{Var}(\tilde{X}^j) = 1$$

$$\Rightarrow r(Y^\alpha, \tilde{X}^j) = \frac{t_{X^j}^T D_p \tilde{X} u_\alpha}{\sqrt{\lambda_\alpha}}$$

or $t_{X^j}^T D_p \tilde{X} u_\alpha$ est la j -ème composante du vecteur $t_{X^j}^T D_p \tilde{X} u_\alpha = R u_\alpha = \lambda_\alpha u_\alpha$

$$\Rightarrow r(Y^\alpha, \tilde{X}^j) = \frac{\lambda_\alpha (u_\alpha)_j}{\sqrt{\lambda_\alpha}} = \sqrt{\lambda_\alpha} (u_\alpha)_j$$

DS le cos de l'angle normal à la corde est la projection de

b) Contribution l'ensemble des variables centrées réduites sur l'axe factoriel Y^1

b.1/ Contribution relative par (Y^1, Y^2)

- Cos des individus

Def:

On appelle contribution relative de l'individu i sur l'axe factoriel Δu_α la quantité

$$C_r^\alpha(i) = \frac{|w_i^\alpha|^2}{\|t_{X^i}^T \tilde{X}\|^2}$$

ou $\left. \begin{array}{l} w_i^\alpha \text{ mesure algébrique de la projection} \\ \text{de l'ind } i \text{ sur } \Delta u_\alpha \end{array} \right\}$

$t_{X^i}^T \tilde{X} \in (\mathbb{R}^p, \bar{I}_p)$, \tilde{X}_i i -ème ligne du tableau \tilde{X} centré-réduit.

Remarques

1/ $C_r^\alpha(i)$ représente la mesure la qualité de représentation de l'ind i sur Δu_α

2/ $\forall \alpha, \forall i, 0 \leq C_r^\alpha(i) \leq 1$, en effet

$$C_r^\alpha(i) = \frac{|w_i^\alpha|^2}{\|t_{X^i}^T \tilde{X}\|^2} = \left(\frac{w_i^\alpha}{\|t_{X^i}^T \tilde{X}\|} \right)^2 = (\cos \theta)^2 \in [0, 1]$$

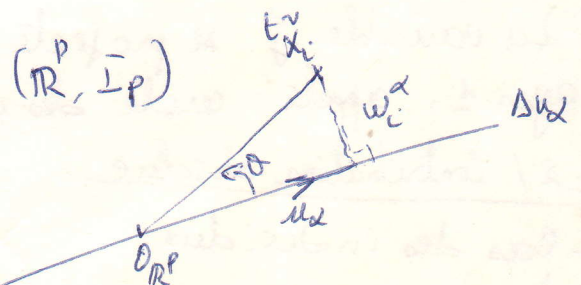
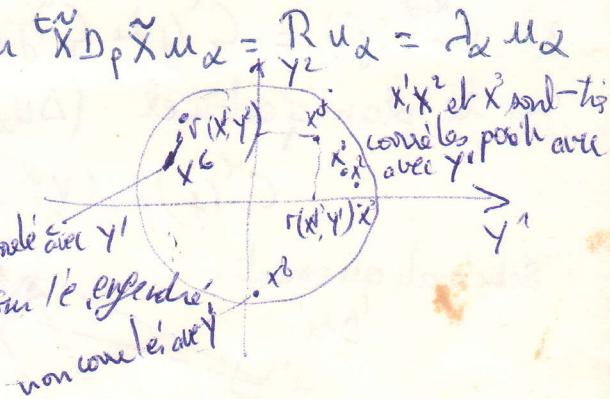
3/ Plus $C_r^\alpha(i)$ est proche de 1, plus l'individu i est bien représenté sur Δu_α . Si $C_r^\alpha(i)$ est proche de 0, l'individu i est mal représenté sur Δu_α et ne peut être interprété sur cet axe.

- Cas des caractères

Def:

On appelle contribution relative de la variable j sur l'axe factoriel Δu_α ou Δs_α (selon où on le se place sur \mathbb{R}^4 ou \mathbb{R}^p) la quantité:

les calculs effectués pour chaque CP Y^α , pour tout couple de C.P. Y^1, Y^2 , on représente les corrélations sur une figure dite « cercle des corrélations » où chaque $v. \tilde{X}^j$ est repéré par un pt d'abscisse $r(Y^1, \tilde{X}^j)$ et d'ordonnée $r(Y^2, \tilde{X}^j)$



$$C_r^\alpha(j) = \frac{(V_j^\alpha)^2}{\|\tilde{X}^j\|_{D_p}^2} \quad \left\{ \begin{array}{l} V_j^\alpha \text{ mesure algébrique de la projection } D_p\text{-orthogonale} \\ \text{de } X^j \text{ sur } \Delta_{S_\alpha} \\ \tilde{X}^j = \text{le vecteur représentant la variable } j \\ \text{centré et réduit} \end{array} \right.$$

Remarques

1) Comme \tilde{X}^j est centré réduit $\text{Var}(\tilde{X}^j) = \|\tilde{X}^j\|^2 = 1 \Rightarrow$

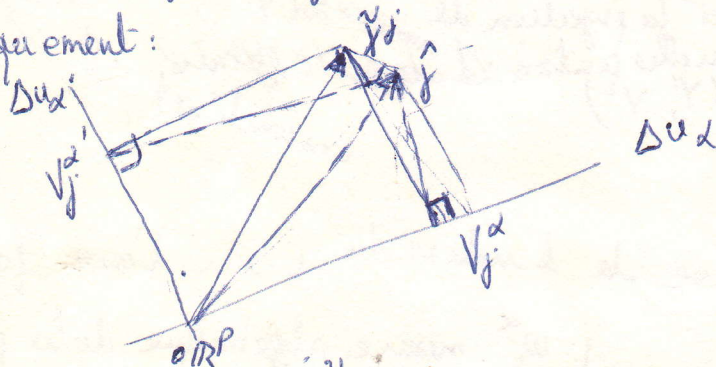
$$C_r^\alpha(j) = (V_j^\alpha)^2$$

2) $C_r^\alpha(j)$ mesure la qualité de représentation de la variable j sur Δ_{S_α} (ou Δ_{S_α})

3) $C_r^{\alpha, \alpha'}(j) = C_r^\alpha(j) + C_r^{\alpha'}(j)$ la qualité de représentation du caractère j sur le plan factoriel $(\Delta_{S_\alpha}, \Delta_{S_{\alpha'}})$ avec

$$C_r^\alpha(j) = (V_j^\alpha)^2 \text{ et } C_r^{\alpha'}(j) = (V_j^{\alpha'})^2$$

Schématiquement:



\hat{j} est la prof D_p -ortho de \tilde{X}^j sur le plan factoriel $(\Delta_{S_\alpha}, \Delta_{S_{\alpha'}})$

On a $d^2(\hat{j}, O_{R^p}) \leq \|\tilde{X}^j\|_{D_p}^2$ (hyp est supérieur aux longueurs des autres côtés d'un triangle rectangle)

$$\text{or } d^2(\hat{j}, O_{R^p}) = (V_j^\alpha)^2 + (V_j^{\alpha'})^2 \leq \|\tilde{X}^j\|_{D_p}^2 = 1$$

$$\Rightarrow 0 \leq C_r^\alpha(j) + C_r^{\alpha'}(j) \leq 1$$

\Rightarrow La variable \hat{j} se projette à l'intérieur du cercle de centre O et de rayon 1, appelé: cercle des corrélations.

b.2/ Contribution absolue:

- Cas des individus.

Def:

On appelle contribution absolue i pour la construction de l'axe factoriel

Δ_{S_α} (ou Δ_{S_α}), la quantité:

$$C_a(i) = p_i \frac{|w_i^\alpha|^2}{d_\alpha} \text{ ou}$$

$\left\{ \begin{array}{l} p_i \text{ poids affecté à l'individu } i \\ w_i^\alpha \text{ mesure algébrique de la prof orthogonale de} \\ \text{l'ind } i \text{ sur } \Delta_{S_\alpha} \\ d_\alpha \text{ vp associée au } \vec{v}_p \text{ de } \Delta_{S_\alpha} \end{array} \right.$

Remarques:

1/ $C_a^\alpha(i)$ la part de l'ind i pour la construction de l'axe factoriel

2/ On $\|w^\alpha\|_{D_p}^2 = \text{Var}(w^\alpha) = {}^t w^\alpha D_p w^\alpha$ avec $w^\alpha = \tilde{X} \cdot u_\alpha$ (\tilde{X} tableau centré-réduit) $\Rightarrow \|w^\alpha\|_{D_p}^2 = {}^t (\tilde{X} u_\alpha) D_p (\tilde{X} u_\alpha) = {}^t u_\alpha ({}^t \tilde{X} D_p \tilde{X}) u_\alpha = {}^t u_\alpha d_\alpha u_\alpha = d_\alpha$

$$\sum_{i=1}^n C_a^\alpha(i) = \sum_{i=1}^n p_i \frac{|w_i^\alpha|^2}{d_\alpha} = \frac{1}{d_\alpha} \sum_{i=1}^n p_i (w_i^\alpha)^2 = \frac{1}{d_\alpha} \|w^\alpha\|_{D_p}^2 = 1$$

D'où $\forall \alpha, \forall i=1, \dots, n, 0 \leq C_a^\alpha \leq 1$

si $C_a^\alpha(i)$ est proche de 1, on dit que l'individu tend à tirer l'axe factoriel.

3/ La contribution absolue de l'individu pour la construction du plan factoriel, $(\Delta u_\alpha, \Delta u_\alpha')$ se calcule en cumulant les contributions absolues de l'individu i sur les axes, c.o.d

$$C_a^{\alpha, \alpha'}(i) = C_a^\alpha(i) + C_a^{\alpha'}(i) = p_i \frac{(w_i^\alpha)^2 + (w_i^{\alpha'})^2}{d_\alpha}$$

4/ La part des individus i_1 et i_2 pour la construction de l'axe factoriel Δu_α est la somme des parts de chacun d'eux.

$$C_a^\alpha(i_1, i_2) = C_a^\alpha(i_1) + C_a^\alpha(i_2)$$

Cas des caractères.

Def 1

On appelle contribution absolue de la variable j , pour la construction de l'axe factoriel Δu_α (Δs_α), la quantité:

$$C_a^\alpha(j) = \frac{|V_j^\alpha|^2}{d_\alpha} \quad \text{ou} \quad \left. \begin{array}{l} V_j^\alpha \text{ projection } D_p\text{-orthogonale de la variable } j \\ \text{sur } \Delta s_\alpha \end{array} \right\}$$

Remarque

$\forall j=1, \dots, p$ on a $0 \leq C_a^\alpha(j) \leq 1$, en effet:

$$\sum_{j=1}^p C_a^\alpha(j) = \frac{1}{d_\alpha} \sum_{j=1}^p |V_j^\alpha|^2 = \frac{1}{d_\alpha} \cdot d_\alpha = 1$$

$$V_j^\alpha = j^{\text{ème}} \text{ composante de } \sqrt{d_\alpha} u_\alpha \quad \sum_{j=1}^p |V_j^\alpha|^2 = \|V_j^\alpha\|_{D_p}^2 = \|\sqrt{d_\alpha} u_\alpha\|_{D_p}^2 = d_\alpha$$