

Solution de la série 1:

Exo 1:

Soit $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$

$$x \mapsto f(x) =$$

- Montrons que f est une fonction convexe:

$\forall x \in \mathbb{R}$, on a:

$$f'(x) = \frac{e^x}{1+e^x}$$

$$\text{et } f''(x) = \frac{e^x}{(1+e^x)^2} > 0 \quad (\text{semi-définie-positive})$$

D'où: f est convexe sur \mathbb{R} .

Exo 3:

- Trouvons les minima et les maxima sur \mathbb{R}^2 des fonctions suivantes:

a) $f(x, y) = x^2 + xy + \frac{1}{6}y^3$

Il y a 02 points critiques: $(0, 0)$ et $(\frac{1}{2}, 1)$

$$\left[\nabla f(x, y) = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} 2x + y = 0 \\ \frac{1}{2}y^2 + x = 0 \end{cases}, \text{ En suite, on résout ce}$$

système et on trouve ces points]

La matrice Hessienne: $\begin{bmatrix} 2 & -1 \\ -1 & y \end{bmatrix}$

Pour $y=0 \Rightarrow$ La matrice a deux valeurs positives de signes différents.

Le point $(0, 0)$ n'est ni un minimum, ni un maximum.

Pour $y=1$, La matrice est définie positive. Donc le point

$(\frac{1}{2}, 1)$ est un minimum.

b) $g(x, y) = x^2 - 2xy + 1$.

Le point $(0, 0)$ est un point critique, mais: ce n'est ni un minimum, ni un maximum.

$$c) h(x, y) = x^3 + y^3 - 3xy + 24.$$

On a deux points critiques $(0, 0)$ et $(3, 3)$.

$(0, 0)$ n'est ni un maximum ni un minimum, car la matrice Hessienne n'est ni semi-positive ni semi-négative.

$(3, 3)$ est un minimum.

Exos:

$$f(x, y) = x^4 + y^4 - 4xy.$$

1) Trouvons les points critiques de f .

$$\nabla f(x, y) = 0.$$

$$\nabla f(x, y) = \begin{pmatrix} 4x^3 - 4y \\ 4y^3 - 4x \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} 4x^3 - 4y = 0 & \dots (1) \\ 4y^3 - 4x = 0 & \dots (2) \end{cases}$$

$$\text{De (1)} \Rightarrow 4x^3 = 4y \Leftrightarrow y = x^3 \dots (*)$$

On remplace $(*)$ dans (2) , on trouve:

$$4(x^3)^3 - 4x = 0 \Leftrightarrow 4x(x^8 - 1) = 0$$

$$4x = 0 \quad \vee \quad x^8 - 1 = 0$$

$$x = 0 \quad \vee \quad x^8 = 0 \Leftrightarrow x = -1 \vee x = 1.$$

$$\text{Ainsi : } y = 0 \quad \vee \quad y = -1 \vee y = 1.$$

Donc : les points critiques de f sont :

$$(0, 0), (-1, -1), (1, 1).$$

Déterminons la nature de ces points critiques :

$X_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ est ni maximum, ni un minimum

$x_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ est un minimum de f .

$x_3 = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \end{pmatrix}$ est un maximum de f .

2). Montrons qu'il est d'appliquer la méthode de Newton aux points $(\frac{1}{2}, \frac{1}{2})^t$ et $(-\frac{1}{2}, -\frac{1}{2})^t$.

Cad: Montrons que $\nabla^2 f(-\frac{1}{2}, -\frac{1}{2})$ est inversible.

et $\nabla^2 f(\frac{1}{2}, \frac{1}{2})$ est inversible (cas: $\det \neq 0$)

$$\text{On a: } \nabla^2 f(-\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}) = \nabla^2 f(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}) = \begin{pmatrix} 3 & -4 \\ -4 & 3 \end{pmatrix}$$

$$\det[\nabla^2 f(-\frac{1}{2}, -\frac{1}{2})] = \det[\nabla^2 f(\frac{1}{2}, \frac{1}{2})] = -7 \neq 0.$$

Donc:

$\nabla^2 f(\frac{1}{2}, \frac{1}{2})$ et $\nabla^2 f(-\frac{1}{2}, -\frac{1}{2})$ sont inversibles.

D'où: on peut appliquer la méthode de Newton aux points $(-\frac{1}{2}, -\frac{1}{2})$ et $(\frac{1}{2}, \frac{1}{2})$.

3). Appliquons la méthode de Newton au point $x^0 = (\frac{1}{2}, \frac{1}{2})^t$:

$$x^{k+1} = x^k - [\nabla^2 f(x^k)]^{-1} \cdot \nabla f(x^k)$$

Itération 1:

$$x^1 = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix} - [\nabla^2 f(x^0)]^{-1} \cdot \nabla f(x^0)$$

$$\text{On a: } [\nabla^2 f(x^0)]^{-1} = \frac{1}{\det(\nabla^2 f(x^0))} \begin{pmatrix} 3 & 4 \\ 4 & 3 \end{pmatrix} \quad \left. \begin{array}{l} \text{pour une matrice} \\ \text{symétrique} \\ A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \\ A^{-1} = \frac{1}{\det A} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix} \end{array} \right\}$$

$$x^1 = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} -1 \\ 7 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 4 \\ 4 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -\frac{3}{2} \\ -\frac{3}{2} \end{pmatrix}$$

$$x^1 = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix} + \frac{1}{7} \begin{pmatrix} -\frac{21}{2} \\ -\frac{21}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -\frac{3}{2} \\ -\frac{3}{2} \end{pmatrix}$$

$x^1 = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \end{pmatrix}$ qui est un maximum de f (d'après la réponse de la 1^{ère} question).

Exo 6:

$$f(x, y) = x^2 + 2y^2 + 2xy.$$

- Écrire f sous la forme:

$$f(x, y) = \frac{1}{2} x^t A x - b^t x + c.$$

où A est une matrice carrée d'ordre 2 symétrique définie positive, b vecteur colonne de \mathbb{R}^2 , $c = c^{\text{ste}}$. $x = (x, y)^t$.

$$f(x, y) = x^2 + 2y^2 + 2xy.$$

$$= \frac{1}{2} (x, y) \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} - (2, 2) \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + 0.$$

$$= \frac{1}{2} (x, y) A \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} - b^t \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + c.$$

où $A = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 4 \end{pmatrix}$, $b^t = (2, 2)^t$, et $c = 0$.

1). Montrons l'existence et l'unicité de f :

- f est propre (car: $\text{dom } f \neq \emptyset$)
- f est continue (car: f est une fonction polynomiale).
- f est coercive (car: A symétrique définie positive)

$\Rightarrow f$ admet au moins un minimum.

• On a: f est strictement convexe (car: $A = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 4 \end{pmatrix}$ est définie positive)
 $\Rightarrow f$ admet au plus un minimum.

D'où: f admet un unique minimum.

2). Déterminer le minimum de f :

$$\nabla f(x, y) = \begin{pmatrix} 2x + 2y \\ 4y + 2x \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

(Suite Exo 6).

$$2) \quad \nabla f(x, y) = \begin{pmatrix} 2x + 2y \\ 4y + 2x \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} 2x + 2y = 0 & \dots (1) \\ 4y + 2x = 0 & \dots (2) \end{cases}$$

De (1) $\Rightarrow x = -y$, on remplace ceci dans (2), nous trouvons :

$$4y - 2y = 0 \Rightarrow y = 0$$

$$\Rightarrow x = 0.$$

D'où : $(0, 0)$ est un minimum de f .

3) - En partant du point $x^0 = (1, 1)$, appliquant la méthode de relaxation :

Itération 1 :

- Calculons $x^1 = \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \end{pmatrix}$

On pose : $g(x_1) = f(x_1, 1) = x_1^2 + 2 + 2x_1$.

min $g(x_1)$:

$$g'(x_1) = 2x_1 + 2 = 0 \Rightarrow x_1 = -1.$$

$$g''(x_1) = 2 \geq 0 \Rightarrow x_1 = -1 \text{ est le minimum de } g(x_1).$$

• Calculons y_1 :

On pose : $h(y_1) = f(-1, y_1) = 1 + 2y_1^2 - 2y_1$.

min $h(y_1)$:

$$h'(y_1) = 4y_1 - 2 = 0 \Rightarrow y_1 = \frac{1}{2}.$$

$$h''(y_1) = 4 \geq 0 \Rightarrow y_1 = \frac{1}{2} \text{ est le minimum de } h.$$

Donc : $x^1 = \begin{pmatrix} -1 \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix}$

Itération 2 : - Calculons $x^2 = \begin{pmatrix} x_2 \\ y_2 \end{pmatrix}$:

$$x^1 = \begin{pmatrix} -1 \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix}.$$

$$g(x_2) = f\left(x_2, \frac{1}{2}\right) = x_2^2 + 1 + x_2$$

$$g'(x_2) = 2x_2 + 1 = 0 \Rightarrow x_2 = -\frac{1}{2}$$

$$g''(x_2) = 2 > 0 \Rightarrow x_2 = -\frac{1}{2} \text{ est un minimum de } g$$

$$h(y_2) = f\left(-\frac{1}{2}, y_2\right) = \frac{1}{4} + 2y_2^2 - y_2$$

$$h'(y_2) = 4y_2 - 1 = 0 \Rightarrow y_2 = \frac{1}{4}$$

$$h''(y_2) = 4 > 0 \Rightarrow y_2 = \frac{1}{4} \text{ est un minimum de } h$$

$$\text{Donc: } x^2 = \begin{pmatrix} -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{4} \end{pmatrix}$$

Itération 3: calculons $x^3 = \begin{pmatrix} x_3 \\ y_3 \end{pmatrix}$:

$$x^2 = \begin{pmatrix} -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{4} \end{pmatrix}$$

$$g(x_3) = f\left(x_3, \frac{1}{4}\right) = x_3^2 + \frac{1}{8} + \frac{1}{2}x_3$$

$$g'(x_3) = 2x_3 + \frac{1}{2} = 0 \Rightarrow x_3 = -\frac{1}{4}$$

$$g''(x_3) = 2 > 0 \Rightarrow x_3 = -\frac{1}{4} \text{ est un minimum de } g$$

- calculons y_3 :

$$h(y_3) = f\left(-\frac{1}{4}, y_3\right) = \frac{1}{16} + 2y_3^2 - \frac{1}{2}y_3$$

$$h'(y_3) = 4y_3 - \frac{1}{2} = 0 \Rightarrow y_3 = \frac{1}{8}$$

$$h''(y_3) = 4 > 0 \Rightarrow y_3 = \frac{1}{8} \text{ est un minimum de } h$$

$$\text{Donc: } x^3 = \begin{pmatrix} -\frac{1}{4} \\ \frac{1}{8} \end{pmatrix}$$

- Itération k : La forme générale de x^k :

$$x^1 = \begin{pmatrix} -1 \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{2^0} \\ \frac{1}{2^1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{2^{1-2}} \\ \frac{1}{2^1} \end{pmatrix}$$

$$X^2 = \begin{pmatrix} -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{4} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{2^1} \\ \frac{1}{2^2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{2^{2-1}} \\ \frac{1}{2^2} \end{pmatrix}$$

$$X^3 = \begin{pmatrix} -\frac{1}{4} \\ \frac{1}{8} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{2^2} \\ \frac{1}{2^3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{2^{3-1}} \\ \frac{1}{2^3} \end{pmatrix}$$

D'où :

$$X^k = \begin{pmatrix} -\frac{1}{2^{k-1}} \\ \frac{1}{2^k} \end{pmatrix}$$

Conclusion: On remarque que lorsque $k \rightarrow +\infty$:

$$X^k \rightarrow X^* = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ qui est le minimum de } \frac{1}{f}.$$