

# Chapitre 0

## Quelques résultats sur les E.D.O. linéaires du second ordre

### 0.1 Equations homogènes

Soit l'équation différentielle du second ordre suivante :

$$p(x)y''(x) + q(x)y'(x) + r(x)y(x) = 0, \quad x \in [a, b], \quad (1)$$

où  $p$ ,  $q$  et  $r$  sont des fonctions continues sur  $[a, b]$  avec  $p(x) \neq 0, \forall x \in [a, b]$ .

#### 0.1.1 Rappel de quelques résultats sur les E.D.O. linéaires du second ordre :

1. Il existe exactement deux solutions  $y_1$  et  $y_2$  de l'équation (1) qui sont linéairement indépendantes sur  $[a, b]$ . C'est à dire il n'existe pas une constante  $c$  tel que

$$y_1(x) = cy_2(x), \forall x \in [a, b].$$

2. Si  $y_1$  et  $y_2$  sont deux solutions de l'équation (1),  $c_1$  et  $c_2$  sont deux constantes arbitraires alors  $c_1y_1 + c_2y_2$  est aussi solution de l'équation (1).

De plus si  $y_1$  et  $y_2$  sont linéairement indépendantes alors toute solution  $y$  de (1) peut s'écrire sous la forme

$$y(x) = k_1y_1(x) + k_2y_2(x), x \in [a, b] \text{ où } k_1 \text{ et } k_2 \text{ sont des constantes.}$$

3. Si on connaît une solution  $y_1$  de l'équation (1) alors on peut déterminer l'autre solution en utilisant la méthode de variation de la constante. On aura une deuxième solution  $y_2$  de la forme

$$y_2(x) = y_1(x) \int^x \frac{1}{y_1^2(t)} \exp\left(-\int^t \frac{q(s)}{p(s)} ds\right) dt. \quad (2)$$

**Exemple :** Soit l'équation

$$x^2y'' - 2xy' + 2y = 0, \quad x \in \mathbb{R}^*.$$

Il est facile de vérifier que  $y_1(x) = x^2$  est une solution de l'équation donnée et d'après la formule (2) sa deuxième solution est

$$y_2(x) = x^2 \int^x \frac{1}{t^4} \exp\left(-\int^t \frac{(-2s)}{s^2} ds\right) dt = x^2 \int^x \frac{1}{t^4} t^2 dt = -x.$$

4. **Définition de Wronskien :** Soient  $f, g \in C^1(I)$ ,  $I$  un intervalle de  $\mathbb{R}$ . Le déterminant

$$W(x) = W(f, g)(x) = \begin{vmatrix} f(x) & g(x) \\ f'(x) & g'(x) \end{vmatrix}, \quad x \in I \quad (3)$$

est appelé le Wronskien de  $f$  et  $g$ .

5. **Propriétés de Wronskien :**

**Proposition 0.1.** Soient  $y_1$  et  $y_2$  deux solutions de l'équation (1).

(a)  $y_1$  et  $y_2$  sont linéairement indépendantes sur  $[a, b]$  si et seulement si leurs Wronskien défini par

$$W(x) = W(y_1, y_2)(x) = \begin{vmatrix} y_1(x) & y_2(x) \\ y_1'(x) & y_2'(x) \end{vmatrix}$$

est différent de zéro pour tout  $x \in [a, b]$ .

(b) Pour tout  $x \in [a, b]$  on a

$$W(y_1, y_2)(x) = W(y_1, y_2)(x_0) \exp\left(-\int_{x_0}^x \frac{q(t)}{p(t)} dt\right), \quad \text{où } x_0 \text{ est un point de l'intervalle } [a, b].$$

Par conséquent, si le Wronskien de  $y_1$  et  $y_2$  est nul en un point  $x_0$  de  $[a, b]$ , alors il est nul sur tout l'intervalle  $[a, b]$ .

6. **Formule de dérivation d'une intégrale :**

Soient  $u, v$  et  $f$  des fonctions dérivables sur un intervalle  $[a, b]$ .

$$\frac{d}{dt} \left( \int_{u(t)}^{v(t)} f(t, s) ds \right) = v'(t)f(t, v(t)) - u'(t)f(t, u(t)) + \int_{u(t)}^{v(t)} \frac{\partial f(t, s)}{\partial t} ds, \quad t \in [a, b]. \quad (4)$$

### 0.1.2 Résolution des E.D.O. linéaires homogènes à coefficients constants

Soient  $a, b \in \mathbb{R}$  et  $f : I \rightarrow \mathbb{R}$  une fonction continue. L'équation différentielle

$$y'' + ay' + by = f(x) \quad (5)$$

est dite équation différentielle du second ordre à coefficients constants avec second membre (non homogène). On lui associe l'équation sans second membre (homogène)

$$y'' + ay' + by = 0 \quad (6)$$

**Résolution de l'équation homogène (6) :** L'équation

$$r^2 + ar + b = 0 \quad \dots\dots (C)$$

( $r \in \mathbb{R}$  ou  $\mathbb{C}$ ) est dite équation caractéristique de l'équation différentielle (6). Il y a trois cas à envisager

**Premier cas :** Si (C) admet deux racines réelles distinctes  $r_1$  et  $r_2$ , alors la solution générale de (6) est de la forme

$$y(x) = C_1 e^{r_1 x} + C_2 e^{r_2 x},$$

où  $C_1, C_2$  sont deux constantes réelles.

**Deuxième cas :** Si  $(C)$  admet une racine réelle double  $r$ , alors la solution générale de (6) est de la forme

$$y(x) = (C_1 + C_2x) e^{rx},$$

où  $C_1, C_2$  sont deux constantes réelles.

**Troisième cas :** Si  $(C)$  admet deux racines complexes conjuguées  $r_1 = \alpha + i\beta$  et  $r_2 = \alpha - i\beta$ , alors la solution générale de (6) est de la forme

$$y(x) = (C_1 \cos \beta x + C_2 \sin \beta x) e^{\alpha x},$$

où  $C_1, C_2$  sont deux constantes réelles.

### Un exemple pour chaque cas

#### Exemple (1)

$$y'' + 2y' - 3y = 0 \quad \dots (1)$$

L'équation caractéristique

$$r^2 + 2r - 3 = 0$$

admet deux racines réelles distinctes  $r_1 = 1$  et  $r_2 = -3$ . Ainsi, la solution générale de (1) est

$$y(x) = C_1 e^x + C_2 e^{-3x}, \quad C_1, C_2 \in \mathbb{R}.$$

#### Exemple (2)

$$y'' - 4y' + 4y = 0 \quad \dots (2)$$

L'équation caractéristique

$$r^2 - 4r + 4 = 0$$

admet la racine réelle double  $r = 2$ . Ainsi, la solution générale de (2) est

$$y(x) = (C_1 + C_2x) e^{2x}, \quad C_1, C_2 \in \mathbb{R}.$$

#### Exemple (3)

$$y'' + 4y = 0 \quad \dots (3)$$

L'équation caractéristique

$$r^2 + 4 = 0$$

admet deux racines complexes conjuguées  $r_1 = 2i$  et  $r_2 = -2i$ . Ainsi, la solution générale de (3) est

$$\begin{aligned} y(x) &= (C_1 \cos 2x + C_2 \sin 2x) e^{0x} \\ &= C_1 \cos 2x + C_2 \sin 2x, \quad C_1, C_2 \in \mathbb{R}. \end{aligned}$$

## 0.2 Equations non homogènes

Considérons l'équation différentielle du second ordre linéaire

$$(E) \quad p(x)y''(x) + q(x)y'(x) + r(x)y(x) = f(x), \quad x \in [a, b]$$

où  $p, q, r$  et  $f$  sont des fonctions continues sur  $[a, b]$ , associée à des conditions aux bords linéaires non séparées :

$$(F) \quad \begin{cases} U_1(y) = \alpha_1 y(a) + \alpha_2 y'(a) + \alpha_3 y(b) + \alpha_4 y'(b) = \gamma, \\ U_2(y) = \beta_1 y(a) + \beta_2 y'(a) + \beta_3 y(b) + \beta_4 y'(b) = \delta, \end{cases}$$

les  $\alpha_i, \beta_i, i = 1, 4$  et  $\gamma, \delta$  sont des constantes réelles données.

**Définition 0.1.** On appelle problème aux limites homogène associé au problème  $(E)+(F)$  le problème  $(E_H) + (F_H)$  tel que :

$$(E_H) \quad p(x)y'' + q(x)y' + r(x)y = 0, \quad a < x < b$$

et

$$(F_H) \quad \begin{cases} \alpha_1 y(a) + \alpha_2 y'(a) + \alpha_3 y(b) + \alpha_4 y'(b) = 0, \\ \beta_1 y(a) + \beta_2 y'(a) + \beta_3 y(b) + \beta_4 y'(b) = 0. \end{cases}$$

Si  $(f = 0 \text{ et } (\gamma \neq 0 \text{ ou } \delta \neq 0))$  ou  $(f \neq 0 \text{ et } \gamma = \delta = 0)$ , on dit que le problème  $(E) + (F)$  est semi homogène.

**Remarque 0.1.** 1. Le problème aux limites  $(E) + (F)$  est dit régulier si  $a$  et  $b$  sont des nombres finis et  $p, q, r$  sont des fonctions bornées sur  $[a, b]$  et  $p(x) \neq 0 \forall x \in [a, b]$ , sinon on dit qu'il est singulier.

2. Une solution d'un problème aux limites est une fonction qui satisfait l'équation différentielle et les conditions aux limites associées

3. Les conditions aux bords linéaires  $(F)$  sont générales, en particulier elles comprennent :

- a) les conditions de Dirichlet :  $y(a) = \gamma, y(b) = \delta$  ;
- b) les conditions de Neumann :  $y'(a) = \gamma, y'(b) = \delta$  ;
- c) les conditions mixte :  $y(a) = \gamma, y'(b) = \delta$  ou  $y'(a) = \gamma, y(b) = \delta$  ;
- d) les conditions aux limites linéaires séparées

$$\begin{cases} \alpha_1 y(a) + \alpha_2 y'(a) = \gamma \\ \beta_1 y(b) + \beta_2 y'(b) = \delta, \end{cases}$$

où  $\alpha_1^2 + \alpha_2^2 \neq 0$  et  $\beta_1^2 + \beta_2^2 \neq 0$ .

e) Les conditions aux limites linéaires périodiques

$$\begin{cases} y(a) = y(b) \\ y'(a) = y'(b). \end{cases}$$

**Remarque 0.2.** L'étude de l'existence et de l'unicité de solutions des problèmes aux limites est plus difficile que celle des problèmes à valeurs initiales (problèmes de Cauchy). En fait, dans le cas des problèmes aux limites, une légère modification des conditions aux limites peut conduire à des changements significatifs dans le comportement des solutions. Par exemple, le problème à valeurs initiales

$$\begin{cases} y''(x) + y(x) = 0, \quad 0 < x < \pi \\ y(0) = \gamma, \quad y'(\pi) = \delta, \end{cases}$$

a pour tout  $\gamma, \delta \in \mathbb{R}$ , une unique solution définie par :  $y(x) = \gamma \cos x + \delta \sin x$ .

Cependant, le problème aux limites

$$\begin{cases} y''(x) + y(x) = 0, \quad 0 < x < \pi \\ y(0) = 0, \quad y(\pi) = \gamma \quad (\gamma \neq 0), \end{cases}$$

n'admet pas de solutions et le problème

$$\begin{cases} y''(x) + y(x) = 0, \quad 0 < x < b \quad (0 < b < \pi), \\ y(0) = 0, \quad y(b) = \gamma, \end{cases}$$

a pour tout  $\gamma \in \mathbb{R}$ , une unique solution définie par :  $y(x) = \gamma \frac{\sin x}{\sin b}$ .

Alors que le problème

$$\begin{cases} y''(x) + y(x) = 0, & 0 < x < \pi \\ y(0) = 0, & y(\pi) = 0, \end{cases}$$

admet une infinité de solutions définies par :  $y(x) = c \sin x$ ,  $c \in \mathbb{R}$ .

Le problème homogène  $(E_H) + (F_H)$  admet toujours la solution triviale (nulle)  $y \equiv 0$ . D'après l'exemple précédent il peut avoir des solutions non nulles. Le théorème suivant donne une condition nécessaire et suffisante pour que le problème  $(E_H) + (F_H)$  n'admet pas des solutions non triviales.

**Théorème 0.1.** Soient  $\varphi_1$  et  $\varphi_2$  deux solutions linéairement indépendantes de l'équation  $(E_H)$ . Alors le problème homogène  $(E_H) + (F_H)$  a uniquement la solution triviale  $y \equiv 0$  si et seulement si

$$\Delta = \begin{vmatrix} U_1(\varphi_1) & U_1(\varphi_2) \\ U_2(\varphi_1) & U_2(\varphi_2) \end{vmatrix} \neq 0.$$

**Démonstration.** Toute solution de l'équation  $(E_H)$  peut s'écrire sous la forme

$$y(x) = c_1 \varphi_1(x) + c_2 \varphi_2(x), \quad c_1, c_2 \in \mathbb{R}.$$

$y$  est solution du problème  $(E_H) + (F_H)$  si et seulement si

$$\begin{cases} U_1(c_1 \varphi_1 + c_2 \varphi_2) = 0 \\ U_2(c_1 \varphi_1 + c_2 \varphi_2) = 0. \end{cases}$$

Ce qui donne le système linéaire

$$(S) \begin{cases} c_1 U_1(\varphi_1) + c_2 U_1(\varphi_2) = 0 \\ c_1 U_2(\varphi_1) + c_2 U_2(\varphi_2) = 0. \end{cases}$$

Par suite, le système  $(S)$  admet uniquement la solution triviale si et seulement si son déterminant  $\Delta$  est non nul.

**Exemple 0.1.** Considérons le problème de Dirichlet

$$(Q) \begin{cases} xy''(x) - y'(x) - 4x^3y(x) = 0, & 1 < x < 2 \\ U_1(y) = y(1) = 0, \\ U_2(y) = y(2) = 0, \end{cases}$$

on a  $\varphi_1(x) = \cosh(x^2 - 1)$  et  $\varphi_2(x) = \frac{1}{2} \sinh(x^2 - 1)$  deux solutions linéairement indépendantes de l'équation  $xy''(x) - y'(x) - 4x^3y(x) = 0$  avec

$$\Delta = \begin{vmatrix} \varphi_1(1) & \varphi_2(1) \\ \varphi_1(2) & \varphi_2(2) \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ \cosh 3 & \frac{1}{2} \sinh 3 \end{vmatrix} = \frac{1}{2} \sinh 3 \neq 0.$$

D'où le problème  $(Q)$  admet que la solution triviale  $y \equiv 0$ .

Dans ce qui suit, nous présentons un résultat, appelé Alternative de Fredholm, qui assure l'existence et l'unicité de la solution du problème non homogène  $(E) + (F)$  dans le cas où le problème homogène admet uniquement la solution triviale.

**Théorème 0.2. (Alternative de Fredholm)**

Le problème non homogène  $(E) + (F)$  admet une solution unique si et seulement si le problème homogène  $(E_H) + (F_H)$  admet uniquement la solution triviale  $y \equiv 0$ .

**Démonstration.** Soient  $\varphi_1$  et  $\varphi_2$  deux solutions linéairement indépendantes de l'équation  $(E_H)$  et  $\psi$  une solution particulière de l'équation non homogène  $(E)$ . Alors la solution générale de l'équation  $(E)$  s'écrit sous la forme

$$y(x) = c_1\varphi_1(x) + c_2\varphi_2(x) + \psi(x), \quad c_1, c_2 \in \mathbb{R}.$$

$y$  est solution du problème non homogène  $(E) + (F)$  si et seulement si

$$\begin{cases} U_1(c_1\varphi_1 + c_2\varphi_2 + \psi) = \gamma \\ U_2(c_1\varphi_1 + c_2\varphi_2 + \psi) = \delta, \end{cases}$$

ce qui donne le système linéaire

$$(S') \quad \begin{cases} c_1U_1(\varphi_1) + c_2U_1(\varphi_2) = \gamma - U_1(\psi) \\ c_1U_2(\varphi_1) + c_2U_2(\varphi_2) = \delta - U_2(\psi). \end{cases}$$

Le système  $(S')$  admet une unique solution si et seulement si

$$\Delta = \begin{vmatrix} U_1(\varphi_1) & U_1(\varphi_2) \\ U_2(\varphi_1) & U_2(\varphi_2) \end{vmatrix} \neq 0.$$

Par conséquent, le théorème 0.1 assure que le problème homogène ayant que la solution triviale  $y \equiv 0$ .

### 0.3 Exercices Corrigés

**Exercice 0.1.** Résoudre les équations différentielles linéaires homogènes du second ordre suivantes :

1.  $y'' - 3y' + 2y = 0$ ;
2.  $y'' + 2y' + y = 0$ ;
3.  $y'' - 2y' + 2y = 0$ ;
4.  $y'' - 2\alpha y' + y = 0$ ,  $\alpha \in \mathbb{R}$ .

**Solution 0.1.** Résoudre les équations différentielles linéaires homogènes du second ordre suivantes :

1.

$$y'' - 3y' + 2y = 0 \dots\dots (E_1)$$

L'équation caractéristique de  $(E_1)$  est

$$r^2 - 3r + 2 = 0.$$

Cette équation admet deux racines réelles distinctes  $r_1 = 1$  et  $r_2 = 2$ . Ainsi, la solution générale de  $(E)$  est

$$y(x) = Ae^x + Be^{2x}, \quad A, B \in \mathbb{R}.$$

2.

$$y'' + 2y' + y = 0 \dots\dots (E_2)$$

L'équation caractéristique de  $(E_2)$  est

$$r^2 + 2r + 1 = 0.$$

Cette équation admet la racine réelle double  $r = -1$ . Ainsi, la solution générale de  $(E_2)$  est

$$y(x) = (A + Bx)e^{-x}, \quad A, B \in \mathbb{R}.$$

3.

$$y'' - 2y' + 2y = 0 \dots\dots (E_3)$$

L'équation caractéristique de  $(E_3)$  est

$$r^2 - 2r + 2 = 0.$$

Cette équation admet deux racines complexes conjuguées  $r_1 = 1 + i$  et  $r_2 = 1 - i$ . Ainsi, la solution générale de  $(E_3)$  est

$$y(x) = (A \sin x + B \cos x) e^x, \quad A, B \in \mathbb{R}.$$

4.

$$y'' - 2\alpha y' + y = 0 \dots\dots (E_4)$$

où  $\alpha \in \mathbb{R}$ . L'équation caractéristique de  $(E_4)$  est

$$r^2 - 2\alpha r + 1 = 0.$$

On a  $\Delta = 4\alpha^2 - 4$ .

Dans l'étude des racines de l'équation caractéristique trois cas peuvent se présenter selon le signe du discriminant  $\Delta$ .

$$\begin{aligned} \Delta > 0 & \text{ si } \alpha \in ]-\infty, -1[ \cup ]1, +\infty[; \\ \Delta = 0 & \text{ si } \alpha \in \{-1, 1\}; \\ \Delta < 0 & \text{ si } \alpha \in ]-1, 1[. \end{aligned}$$

**Premier cas :** Si  $\alpha \in ]-\infty, -1[ \cup ]1, +\infty[$ , on a :  $\Delta > 0$  et l'équation  $(E_4.C)$  admet deux racines réelles distinctes

$$\begin{aligned} r_1 &= \frac{2\alpha - \sqrt{4\alpha^2 - 4}}{2} = \alpha - \sqrt{\alpha^2 - 1}, \\ r_2 &= \frac{2\alpha + \sqrt{4\alpha^2 - 4}}{2} = \alpha + \sqrt{\alpha^2 - 1}. \end{aligned}$$

Donc, la solution générale de  $(E_4)$  est

$$y(x) = A e^{(\alpha - \sqrt{\alpha^2 - 1})x} + B e^{(\alpha + \sqrt{\alpha^2 - 1})x}, \quad A, B \in \mathbb{R}.$$

**Deuxième cas :** Si  $\alpha \in \{-1, 1\}$ , on a  $\Delta = 0$  et l'équation  $(E_4.C)$  admet une racine réelle double  $r = \alpha$ . Donc, la solution générale de  $(E_4)$  est

$$y(x) = (A + Bx) e^{\alpha x}, \quad A \text{ et } B \in \mathbb{R}.$$

**Troisième cas :** Si  $\alpha \in ]-1, 1[$  on a  $\Delta < 0$  et l'équation  $(E_4.C)$  admet deux racines complexes conjuguées

$$\begin{aligned} r_1 &= \frac{2\alpha + i\sqrt{4 - 4\alpha^2}}{2} = \alpha + i\sqrt{1 - \alpha^2} \\ r_2 &= \frac{2\alpha - i\sqrt{4 - 4\alpha^2}}{2} = \alpha - i\sqrt{1 - \alpha^2}. \end{aligned}$$

Donc, la solution générale de  $(E_4)$  est

$$y(x) = (A \sin(\sqrt{1 - \alpha^2}x) + B \cos(\sqrt{1 - \alpha^2}x)) e^{\alpha x}, \quad A, B \in \mathbb{R}.$$

**Exercice 0.2.** Résoudre les équations différentielles du second ordre suivantes :

1.  $y'' - y = x^2 + x + 1$ ;
2.  $y'' - 2y' - 8y = e^x$ ;
3.  $y'' - 2y' = \sin x$ ;
4.  $y'' - 4y' + 3y = (2x + 1)e^{-x}$ ;  $y(0) = 0$ ,  $y'(0) = 0$ .

**Solution 0.2.** Résoudre les équations différentielles du second ordre suivantes :

1.

$$y'' - y = x^2 + x + 1 \dots\dots (E_1)$$

L'équation homogène associée à  $(E_1)$  est

$$y'' - y = 0 \dots\dots (E_1.H)$$

L'équation caractéristique de  $(E_1.H)$  est

$$r^2 - 1 = 0.$$

Les racines de l'équation sont :  $r_1 = -1, r_2 = 1$ . Ainsi, la solution générale de  $(E_1.H)$  est

$$y(x) = Ae^{-x} + Be^x, A, B \in \mathbb{R}.$$

**Recherche d'une solution particulière  $y_p$  de  $(E_1)$  :**

On a le second membre de l'équation  $(E_1)$  est

$$f(x) = x^2 + x + 1 = (x^2 + x + 1) e^{0x}.$$

Comme 0 n'est pas une racine de l'équation caractéristique  $(E_1.C)$ , donc on cherche une solution particulière de  $(E_1)$  sous la forme :

$$y_p(x) = (ax^2 + bx + c) e^{0x} = ax^2 + bx + c,$$

où  $a, b, c \in \mathbb{R}$ . On a

$$y_p'(x) = 2ax + b \quad \text{et} \quad y_p''(x) = 2a.$$

En substituant dans l'équation  $(E_1)$  les expressions de  $y_p$  et de  $y_p''$ , on obtient

$$\begin{aligned} (E_1) &\Rightarrow 2a - (ax^2 + bx + c) = x^2 + x + 1 \\ &\Rightarrow -ax^2 - bx + 2a - c = x^2 + x + 1. \end{aligned}$$

Par identification, on obtient le système suivant :

$$\begin{cases} -a = 1, \\ -b = 1, \\ 2a - c = 1, \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a = -1, \\ b = -1, \\ c = -3. \end{cases}$$

D'où, une solution particulière  $y_p$  de  $(E_1)$  est

$$y_p(x) = -x^2 - x - 3.$$

Finalement,

$$\begin{aligned} Y(x) &= y_p(x) + y(x) \\ &= -x^2 - x - 3 + Ae^{-x} + Be^x, A, B \in \mathbb{R} \end{aligned}$$

est la solution générale de l'équation  $(E_1)$ .



2.

$$y'' - 2y' - 8y = e^x \dots (E_2)$$

L'équation homogène associée à  $(E_2)$  est

$$y'' - 2y' - 8y = 0 \dots (E_2.H)$$

L'équation caractéristique de  $(E_2.H)$  est

$$r^2 - 2r - 8 = 0.$$

Les racines de l'équation sont :  $r_1 = -2, r_2 = 4$ . Ainsi, la solution générale de  $(E_2.H)$  est

$$y(x) = Ae^{-2x} + Be^{4x}, A \text{ et } B \in \mathbb{R}.$$

**Recherche d'une solution particulière  $y_p$  de  $(E_2)$  :**

On a le second membre de l'équation  $(E_2)$  est

$$f(x) = e^x = e^{1x}.$$

Comme 1 n'est pas une racine de l'équation caractéristique  $(E_2.C)$ , donc on cherche une solution particulière de  $(E_2)$  sous la forme :  $y_p(x) = ae^x$  où  $a \in \mathbb{R}$ . On a

$$y_p'(x) = ae^x \quad \text{et} \quad y_p''(x) = ae^x.$$

En substituant dans l'équation  $(E_2)$  les expressions de  $y_p, y_p'$  et de  $y_p''$ , on obtient

$$(E_2) \Rightarrow ae^x - 2ae^x - 8ae^x = e^x,$$

Par identification, on obtient

$$\begin{aligned} \Rightarrow -9a &= 1 \\ \Rightarrow a &= \frac{-1}{9}. \end{aligned}$$

Donc, une solution particulière  $y_p$  de  $(E_2)$  est

$$y_p(x) = \frac{-1}{9}e^x.$$

Finalement,

$$\begin{aligned} Y(x) &= y_p(x) + y(x) \\ &= \frac{-1}{9}e^x + Ae^{-2x} + Be^{4x}, A \text{ et } B \in \mathbb{R} \end{aligned}$$

est la solution générale de l'équation  $(E_2)$ .

3.

$$y'' - 2y' = \sin x \dots (E_3)$$

L'équation homogène associée à  $(E_3)$  est

$$y'' - 2y' = 0 \dots (E_3.H)$$

L'équation caractéristique de  $(E_3.H)$  est

$$r^2 - 2r = 0.$$

Les racines de l'équation sont :  $r_1 = 0$  et  $r_2 = 2$ . Ainsi, la solution générale de  $(E_3.H)$  est

$$\begin{aligned} y(x) &= Ae^{0x} + Be^{2x}, \\ &= A + Be^{2x}, \quad A, B \in \mathbb{R}. \end{aligned}$$

**Recherche d'une solution particulière  $y_p$  de  $(E_3)$  :**

On a le second membre de l'équation  $(E_3)$  est

$$f(x) = \sin x = \sin(1x)e^{0x}.$$

Comme  $0 + 1i$  n'est pas une racine de l'équation caractéristique  $(E_3.C)$ , donc on cherche une solution particulière  $y_p$  de l'équation  $(E_3)$  sous la forme

$$y_p(x) = a \sin x + b \cos x, \quad a, b \in \mathbb{R}.$$

On a

$$y_p'(x) = a \cos x - b \sin x \quad \text{et} \quad y_p''(x) = -a \sin x - b \cos x.$$

En substituant dans l'équation  $(E_3)$  les expressions de  $y_p, y_p'$  et de  $y_p''$ , on obtient

$$\begin{aligned} (E_3) \Rightarrow & -a \sin x - b \cos x - 2(a \cos x - b \sin x) = \sin x, \\ \Rightarrow & (-a + 2b) \sin x + (-b - 2a) \cos x = \sin x. \end{aligned}$$

Par identification, on obtient le système suivant :

$$\begin{cases} -a + 2b = 1, \\ -b - 2a = 0. \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a = -\frac{1}{5}, \\ b = \frac{2}{5}. \end{cases}$$

Donc une solution particulière  $y_p$  de l'équation  $(E_3)$  est

$$y_p(x) = -\frac{1}{5} \sin x + \frac{2}{5} \cos x.$$

Finalement,

$$\begin{aligned} Y(x) &= y(x) + y_p(x) \\ &= A + Be^{2x} - \frac{1}{5} \sin x + \frac{2}{5} \cos x, \quad A, B \in \mathbb{R}, \end{aligned}$$

est la solution générale de  $(E_3)$ .

4.

$$\begin{cases} y'' - 4y' + 3y = (2x + 1)e^{-x} \dots\dots (E_4) \\ y(0) = 0 \quad \text{et} \quad y'(0) = 0 \end{cases} \dots\dots (I)$$

- On va résoudre d'abord l'équation  $(E_4)$  :

L'équation homogène associée à  $(E_4)$  est

$$y'' - 4y' + 3y = 0 \dots\dots (E_4.H)$$

L'équation caractéristique de  $(E_4.H)$  est

$$r^2 - 4r + 3 = 0.$$

Les racines de l'équation sont :  $r_1 = 1$  et  $r_2 = 3$ . Ainsi, la solution générale de  $(E_4.H)$  est

$$y(x) = Ae^x + Be^{3x}, \quad A, B \in \mathbb{R}.$$

**Recherche d'une solution particulière  $y_p$  de  $(E_4)$  :**

On a le second membre de l'équation  $(E_4)$  est

$$f(x) = (2x + 1)e^{-x}.$$

Comme  $-1$  n'est pas une racine de l'équation caractéristique  $(E_4.C)$ , donc on cherche une solution particulière de  $(E_4)$  sous la forme :

$$y_p(x) = (ax + b)e^{-x}, \quad \text{où } a, b \in \mathbb{R}.$$

On a

$$y_p'(x) = (-ax + a - b)e^{-x} \text{ et } y_p''(x) = (ax - 2a + b)e^{-x}.$$

En substituant dans l'équation  $(E_4)$  les expressions de  $y_p, y_p'$  et de  $y_p''$ , on obtient

$$\begin{aligned} (E_4) &\Rightarrow (ax - 2a + b)e^{-x} - 4(-ax + a - b)e^{-x} + 3(ax + b)e^{-x} = (2x + 1)e^{-x}, \\ &\Rightarrow 8ax - 6a + 8b = 2x + 1. \end{aligned}$$

Par identification, on obtient le système suivant :

$$\begin{cases} 8a = 2, \\ -6a + 8b = 1, \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a = \frac{1}{4}, \\ b = \frac{5}{16}. \end{cases}$$

Donc, une solution particulière  $y_p$  de  $(E_4)$  est

$$y_p(x) = \left(\frac{1}{4}x + \frac{5}{16}\right)e^{-x}.$$

Par suite,

$$\begin{aligned} Y(x) &= y_p(x) + y(x) \\ &= \left(\frac{1}{4}x + \frac{5}{16}\right)e^{-x} + Ae^x + Be^{3x}, \quad A, B \in \mathbb{R} \end{aligned}$$

est la solution générale de l'équation  $(E_4)$ .

Pour le problème de Cauchy  $(I)$ , on a

$$Y(0) = 0 \Rightarrow \frac{5}{16} + A + B = 0 \dots (1)$$

On a aussi

$$Y'(x) = \left(\frac{-1}{4}x + \frac{-1}{16}\right)e^{-x} + Ae^x + 3Be^{3x}.$$

D'où

$$Y'(0) = 0 \Rightarrow \frac{-1}{16} + A + 3B = 0 \dots (2)$$

De (1) et (2), on a

$$\begin{cases} \frac{5}{16} + A + B = 0 \\ \frac{-1}{16} + A + 3B = 0, \end{cases} \quad \text{d'où : } \begin{cases} A = -\frac{1}{2}, \\ B = \frac{3}{16}. \end{cases}$$

Finalement,

$$Y(x) = \left(\frac{1}{4}x + \frac{5}{16}\right)e^{-x} - \frac{1}{2}e^x + \frac{3}{16}e^{3x},$$

est la solution de problème du Cauchy (I).

**Exercice 0.3.** Résoudre les équations différentielles du second ordre suivantes :

1.  $y'' - 4y' + 7y = e^x$ .
2.  $xy'' - y' = 3x^2$ .
3.  $x^2y'' + 3xy' + y = x - 1$ .

**Solution 0.3.** Les solutions sont données par :

1.  $y(x) = (c_1 \cos \sqrt{3}x + c_2 \sin \sqrt{3}x)e^{2x} + (1/4)e^x$ ,  $c_1, c_2 \in \mathbb{R}$ .
2.  $y(x) = c_1x^2 + c_2 + x^3$ ,  $c_1, c_2 \in \mathbb{R}$ .
3.  $y(x) = c_1\frac{1}{x} + c_2\frac{1}{x} \ln x + \frac{1}{4}(x - 4)$ ,  $c_1, c_2 \in \mathbb{R}$ .

**Exercice 0.4.** On considère l'équation différentielle homogène du second ordre suivante :

$$y''(x) + q(x)y'(x) + r(x)y(x) = 0, \quad x \in [a, b], \tag{7}$$

où  $q \in \mathcal{C}([a, b])$ . Montrer que :

1. Si  $y_1$  et  $y_2$  sont deux solutions de l'équation (7), alors soit  $W(y_1, y_2) = 0$  pour tout  $x \in [a, b]$ , soit  $W(y_1, y_2) \neq 0$  pour tout  $x \in [a, b]$ .
2. Deux solutions  $y_1$  et  $y_2$  de l'équation (7) sont linéairement indépendantes si et seulement si  $W(y_1, y_2) \neq 0$  sur  $[a, b]$ .

**Solution 0.4.** 1. Soient  $y_1$  et  $y_2$  deux solutions de l'équation (7).

De la définition (3) de Wronskien, obtient

$$W'' = y_1y_2'' - y_2y_1''.$$

Comme  $y_1$  et  $y_2$  sont deux solutions de l'équation (7), on aura

$$y_1'' + qy_1'(x) + ry_1 = 0,$$

$$y_2'' + qy_2'(x) + ry_2 = 0.$$

En multipliant la première équation par  $y_2$ , la seconde par  $y_1$  et en soustrayant, on obtient

$$y_1y_2'' - y_2y_1'' + q(y_1y_2' - y_2y_1') = 0$$

$$\Rightarrow W' + qW = 0.$$

En intégrant cette dernière équation, on aura

$$W(x) = c \exp\left(-\int^x q(t) dt\right), \quad x \in [a, b], \quad (c \text{ est l'identité d'Abel}) \tag{8}$$

où  $c$  est une constante arbitraire.

Comme la fonction exponentielle ne s'annule pas sur tout  $\mathbb{R}$ , donc

$$W(x) = 0 \Leftrightarrow c = 0.$$

De plus, pour  $x_0 \in [a, b]$ , on peut montrer que

$$W(x) = W(x_0) \exp\left(-\int_{x_0}^x q(t) dt\right), \quad x \in [a, b].$$

Par conséquent, si le Wronskien est nul en un point  $x_0$  de  $[a, b]$  alors il est nul sur tout l'intervalle  $[a, b]$ .

2. Si  $y_1$  et  $y_2$  sont linéairement dépendants, alors  $\exists k \in \mathbb{R}$  tel que  $y_1 = ky_2$ , et donc

$$W(y_1, y_2)(x) = 0 \quad \text{sur } [a, b].$$

Inversement, si  $W(y_1, y_2)(x) = 0$  en un point de  $[a, b]$ , alors de la question (1), on obtient

$$W(y_1, y_2)(x) = 0, \quad \forall x \in [a, b].$$

D'après les propriétés des déterminants, on obtient que les fonctions vectorielles  $(y_1, y_1')$  et  $(y_2, y_2')$  sont linéairement dépendants, et donc  $y_1$  et  $y_2$  sont linéairement dépendants.

**Exercice 0.5.** Soit le problème de Cauchy (problème à conditions initiales) :

$$(\mathcal{P}) \begin{cases} y''(x) + q(x)y'(x) + r(x)y(x) = 0, & x \in [a, b] \\ y(a) = \gamma \\ y'(a) = \delta, \end{cases} \quad \text{où } \gamma, \delta \in \mathbb{R} \text{ et } q, r \in \mathcal{C}([a, b]).$$

Soient  $y_1$  et  $y_2$  deux solutions linéairement indépendantes de l'équation (7).

Montrer, à l'aide du Wronskien de  $y_1$  et  $y_2$ , que le problème (P) admet une unique solution pour tout  $\gamma, \delta \in \mathbb{R}$ .

**Solution 0.5.** Soient  $y_1$  et  $y_2$  deux solutions linéairement indépendantes de l'équation (7).

Toute solution de l'équation (7) peut s'écrire sous la forme

$$y(x) = c_1 y_1(x) + c_2 y_2(x), \quad c_1, c_2 \in \mathbb{R}.$$

$y$  est solution du problème (P) si et seulement si

$$\begin{cases} c_1 y_1(a) + c_2 y_2(a) = \gamma \\ c_1 y_1'(a) + c_2 y_2'(a) = \delta. \end{cases} \quad (9)$$

(9) est un système linéaire de déterminant

$$\begin{vmatrix} y_1(a) & y_2(a) \\ y_1'(a) & y_2'(a) \end{vmatrix} = W(y_1, y_2)(a),$$

ce qui ne peut pas être nul d'après l'exercice précédent.

D'où, le problème (P) admet une unique solution pour tout  $\gamma, \delta \in \mathbb{R}$ .

**Exercice 0.6.** Soit l'équation différentielle du second ordre suivante :

$$p(x)y''(x) + q(x)y'(x) + r(x)y(x) = 0, \quad x \in [a, b] \quad (10)$$

où  $p$ ,  $q$  et  $r$  sont des fonctions continues sur  $[a, b]$  avec  $p(x) \neq 0, \forall x \in [a, b]$ .

Montrer que si  $y_1$  est une solution de l'équation (10) alors

$$y_2(x) = y_1(x) \int \frac{1}{y_1^2(t)} \exp\left(-\int^t \frac{q(s)}{p(s)} ds\right) dt. \quad (11)$$

est aussi une solution de cette équation.

**Solution 0.6.** Utiliser formule de dérivation d'une intégrale (4).

Chargée de cours : Mme K. KHELOUFI-MEBARKI